

1. Линейное пространство над произвольным полем. Ранг и база системы векторов.
 Пусть дано поле P . Непустое мн-во V называется **линейным** или **векторным пространством над полем P** , если на этом мн-ве определены внутренний $V \times V \rightarrow V$ (сложение) и внешний $P \times V \rightarrow V$ (умножение на число из P) законы композиции, удовлетворяющие аксиомам: $\forall a, b, c \in V$ и $\forall \alpha, \beta \in P$
 1. $a + b = b + a$
 2. $(a + b) + c = a + (b + c)$
 3. $\exists 0 \in V: a + 0 = 0 + a = a$
 4. для $\forall a \in V \exists -a \in V: a + (-a) = (-a) + a = 0$
 5. $1 \cdot a = a$
 6. $(\alpha\beta)a = \alpha(\beta a)$
 7. $(\alpha + \beta)a = \alpha a + \beta a$
 8. $\alpha(a + b) = \alpha a + \alpha b$
 Линейное пр-во над полем \mathbb{R} – **вещественное линейное пр-во**, над полем \mathbb{C} – **комплексное**.
 Рассмотрим конечные системы a_1, \dots, a_n векторов. Линейно независимая подсистема системы векторов, через которую линейно выражается \forall вектор системы, называется **базой этой системы векторов**.
Т1. Подсистема системы векторов является базой системы векторов \Leftrightarrow образует максимальную линейно независимую подсистему.
 Док-во. Необ-сть. Пусть в системе векторов a_1, \dots, a_n подсистема a_1, \dots, a_k образует базу \Rightarrow \forall большая подсистема будет линейно зависимой по Т (*), т.к. \forall вектор линейно выражается через базу a_1, \dots, a_k , \Rightarrow база образует максимальную линейно независимую подсистему.
 Дост-сть. Пусть a_1, \dots, a_n – максимальная линейно независимая подсистема системы a_1, \dots, a_n , \Rightarrow для $\forall a_i \in \{1, \dots, n\}$, подсистема a_1, \dots, a_i – линейно зависима (если $i < n$, то подсистема, содержащая 2 одинаковых вектора; если $i = n$, то подсистема из $n+1 > n$ векторов). По Т (**), a_1, \dots, a_n – линейно выражается через a_1, \dots, a_i – база.
С1. Все базы одной системы векторов состоят из одинакового числа векторов, равного максимальной числу линейно независимых векторов системы.
 Число векторов базы называется **рангом системы векторов**: $rg(a_1, \dots, a_n)$ = максимальному числу линейно независимых векторов системы.
 2 системы векторов линейного пр-ва называются **эквивалентными**, если каждая из этих систем выражается через другую \Rightarrow база системы векторов эквивалентна самой системе.
Т2. Если система a_1, \dots, a_n линейно выражается через b_1, \dots, b_m , то $rg(a_1, \dots, a_n) \leq rg(b_1, \dots, b_m)$.
 Док-во. Пусть a_1, \dots, a_n и b_1, \dots, b_m – базы. Из условия теоремы и транзитивности свойства "линейной выражаемости" \Rightarrow база a_1, \dots, a_n и a_1, \dots, a_n линейно выражается через базу b_1, \dots, b_m , 2 -ый $\Rightarrow i \leq m$, т.е. иначе, если $i > m$, система a_1, \dots, a_n была бы линейно зависимой по Т (*).
С2. Ранги эквивалентных систем совпадают.
С3. Эквивалентные линейно независимые системы векторов состоят из одинакового числа векторов.
 Система векторов e_1, \dots, e_n линейного пр-ва V **порядок-дана пр-во V** , если $\forall x \in V$ является линейной комбинацией e_1, \dots, e_n . Упорядоченная система векторов e_1, \dots, e_n линейного пр-ва V называется **базисом V** , если она линейно независима и порождает V .
Т1. $\forall 2$ базиса линейного пр-ва состоят из одинакового числа векторов. (\Rightarrow из эквивалентности двух базисов линейного пр-ва и С2).
 Число векторов базиса не зависит от самого базиса и однозначно определяется самим пр-вом (Т*).
 Число векторов базиса линейного пр-ва V – **размерность пространства V** : $\dim V$. Размерность 0-го пр-ва по определению = 0. Из Т** $\Rightarrow \dim V$ = максимальному числу линейно независимых векторов этого пр-ва. Линейное пр-во размерности n , $n \in \mathbb{N}$, называется **n -мерным**, 0-е пространство и n -мерные пр-ва называются **конечномерными**. Линейное пр-во называется **бесконечномерным**, если для $\forall k \in \mathbb{N}$ в пр-ве $\exists k$ линейно независимых векторов. Пример: пр-во $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ многолучено всех степеней.
Т2 (о неполном базисе). В n -мерном пр-ве \forall линейно независимую систему из k , где $k < n$, векторов можно дополнить до базиса.
 Док-во. e_1, \dots, e_k – линейно независимая система векторов пр-ва V . Т.к. $k < n$ \Rightarrow в силу Т** система e_1, \dots, e_k не является базисом V \Rightarrow не порождает всего пр-ва V . Пусть вектор $e_{k+1} \in V$ не является линейной комбинацией e_1, \dots, e_k \Rightarrow система векторов e_1, \dots, e_k, e_{k+1} линейно независима (в силу Т**). Если $k+1 = n$, то эта система векторов образует базис V , если же $k+1 < n$, то аналогично построим линейно независимую систему из $k+2$ векторов. За $n-k$ таких шагов мы построим полный базис e_1, \dots, e_n .
 Коэффициенты разложения вектора по базису называются **координатами вектора в этом базисе**. Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_n)$ – 2 базиса n -мерного пр-ва V . Векторы 2-го базиса, как векторы пр-ва V , разлагаются по базису e : $f_j = c_{1j}e_1 + \dots + c_{nj}e_n$
 $f_n = c_{1n}e_1 + \dots + c_{nn}e_n$
 Коэффициенты c_{ij} этих разложений образуют матрицу $C = (c_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ **перехода от базиса e к базису f** .
 1°. Разложение вектора по базису единственно.
 2°. Координаты вектора обладают свойством линейности.
 3°. При переходе от базиса e к базису $f = eC$ координаты вектора x изменяются: $x = Cx$
 2 линейных пр-ва V_1 и V_2 над общим полем P называются **изоморфными** ($V_1 \cong V_2$), если \exists биективное отображение $\phi: V_1 \rightarrow V_2$, которое сохраняет законы композиции, т.е. если для $\forall x, y \in V_1$ и $\forall \alpha \in P$
 1) $\phi(x + y) = \phi(x) + \phi(y)$ 2) $\phi(\alpha x) = \alpha \phi(x)$.
 Само отображение ϕ называется **изоморфизмом линейных пространств**. Св-ва изоморфизма пр-в: 1°. Отношение изоморфизма – отношение эквивалентности на мн-ве всех линейных пр-в над P .
 2°. В изоморфных пр-вах a образ (i прообраз) линейной комбинации векторов есть линейная комбинация образов (прообразов) с теми же коэффициентами;
 б) образ (i прообраз) 0-го вектора есть 0-й вектор;
 в) образ (i прообраз) линейно независимой системы векторов образует линейно независимую систему;
 г) образ (i прообраз) базиса есть базис.
 Док-ва этих свойств опираются на определение и элементные св-ва объектов.
Т3 (критерий изоморфизма). 2 линейных пр-ва над общим полем изоморфны \Leftrightarrow их размерности равны.
 Док-во. Необ-сть \Rightarrow из св-ва "изоморфных пр-в".
 Дост-сть. Пусть V_1 и V_2 – линейные пр-ва над полем P и $\dim V_1 = \dim V_2 = n$. Пусть e_1, \dots, e_n – базис V_1 , f_1, \dots, f_n – базис V_2 . Построим отображение $\phi: V_1 \rightarrow V_2$: $\forall x = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i \in V_1 \rightarrow y = \sum_{i=1}^n \alpha_i f_i \in V_2$: (т.е. вектору x имеет те же координаты, что и y). Из единственности разложения вектора по базису \Rightarrow отображение ϕ биективно. И ϕ – изоморфизм, т.к. координаты вектора обладают св-вом линейности.
 С. n -мерное вещественное пр-во изоморфно арифметическому пр-ву \mathbb{R}^n , а любое n -мерное комплексное пр-во – арифметическому пр-ву \mathbb{C}^n .

2. Изоморфизм линейных пространств
 Система векторов e_1, \dots, e_n линейного пр-ва V **порядок-дана пр-во V** , если $\forall x \in V$ является линейной комбинацией e_1, \dots, e_n . Упорядоченная система векторов e_1, \dots, e_n линейного пр-ва V называется **базисом V** , если она линейно независима и порождает V .
Т1. $\forall 2$ базиса линейного пр-ва состоят из одинакового числа векторов. (\Rightarrow из эквивалентности двух базисов линейного пр-ва и следствия (Ранги эквивалентных систем совпадают)).
 Число векторов базиса не зависит от самого базиса и однозначно определяется самим пр-вом (Т*).
 Число векторов базиса линейного пр-ва V – **размерность пространства V** : $\dim V$. Размерность 0-го пр-ва по определению = 0. Из Т** \Rightarrow размерность линейного пр-ва = максимальному числу линейно независимых векторов этого пр-ва. Линейное пр-во размерности n , $n \in \mathbb{N}$, называется **n -мерным**, 0-е пространство и n -мерные пр-ва называются **конечномерными**. Линейное пр-во называется **бесконечномерным**, если для $\forall k \in \mathbb{N}$ в пр-ве $\exists k$ линейно независимых векторов. Пример: пр-во $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ многолучено всех степеней.
Т2 (о неполном базисе). В n -мерном пр-ве \forall линейно независимую систему из k , где $k < n$, векторов можно дополнить до базиса.
 Док-во. e_1, \dots, e_k – линейно независимая система векторов пр-ва V . Т.к. $k < n$ \Rightarrow в силу Т** система e_1, \dots, e_k не является базисом V \Rightarrow не порождает всего пр-ва V . Пусть вектор $e_{k+1} \in V$ не является линейной комбинацией e_1, \dots, e_k \Rightarrow система векторов e_1, \dots, e_k, e_{k+1} линейно независима (в силу Т**). Если $k+1 = n$, то эта система векторов образует базис V , если же $k+1 < n$, то аналогично построим линейно независимую систему из $k+2$ векторов. За $n-k$ таких шагов мы построим полный базис e_1, \dots, e_n .
 Коэффициенты разложения вектора по базису называются **координатами вектора в этом базисе**. Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_n)$ – 2 базиса n -мерного пр-ва V . Векторы 2-го базиса, как векторы пр-ва V , разлагаются по базису e : $f_j = c_{1j}e_1 + \dots + c_{nj}e_n$
 $f_n = c_{1n}e_1 + \dots + c_{nn}e_n$
 Коэффициенты c_{ij} этих разложений образуют матрицу $C = (c_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ **перехода от базиса e к базису f** .
 1°. Разложение вектора по базису единственно.
 2°. Координаты вектора обладают свойством линейности.
 3°. При переходе от базиса e к базису $f = eC$ координаты вектора x изменяются: $x = Cx$

3. Сумма и пересечение линейных пространств.
 Подмножество L линейного пр-ва V над полем P называется **линейным подпространством** пр-ва V , если оно является линейным пр-вом относительно законов композиции в V .
 Пусть a_1, \dots, a_n – система векторов линейного пр-ва V над полем P . **Линейной оболочкой $L(a_1, \dots, a_n)$ системы векторов a_1, \dots, a_n** называется мн-во всех возможных линейных комбинаций этих векторов: $L(a_1, \dots, a_n) = \{ a = \sum_{i=1}^n \alpha_i a_i \mid \alpha_i \in P, i = 1, \dots, n \}$
 $\Rightarrow V$ конечномерное пр-во является линейной оболочкой векторов своего базиса.
Т1. Если a_1, \dots, a_n – векторы линейного пр-ва V , то $L(a_1, \dots, a_n)$ является линейным подпространством пр-ва V . (Вытекает из Т*, т.к. для линейной оболочки $L(a_1, \dots, a_n)$ есть импликация имеют место).
 Линейная оболочка $L(a_1, \dots, a_n)$ – это линейное подпространство, порожденное векторами a_1, \dots, a_n .
 2 системы векторов линейного пр-ва **эквивалентны**, если каждая из этих систем выражается через другую.
Т2. 2 системы векторов линейного пр-ва эквивалентны \Leftrightarrow их линейные оболочки совпадают.
 Док-во. Необ-сть. Пусть системы a_1, \dots, a_n и b_1, \dots, b_m эквивалентны $\Rightarrow L(a_1, \dots, a_n) = L(b_1, \dots, b_m)$, т.к. для этих множеств имеет место двустороннее вложение. Дост-сть очевидна.
С1. Линейная оболочка системы векторов совпадает с линейной оболочкой своей базы.
С2. $\dim L(a_1, \dots, a_n) = rg(a_1, \dots, a_n)$.
Т3 (о монотонности размерности). Размерность линейного подпространства не превосходит размерности пр-ва. Подпространство той же размерности, что и все пр-во, совпадает с пр-вом.
 Док-во. Пусть L – линейное подпространство V , $\dim L = k$, $\dim V = n$ $\Rightarrow k \leq n$, т.к. иначе в n -мерном пр-ве $\forall \exists k (> n)$ линейно независимых векторов (например, векторы базиса L). Пусть $k = n$ и e_1, \dots, e_n – базис L . $\dim V = n$ \Rightarrow векторы e_1, \dots, e_n образуют базис V (n -мерном пр-ве $\forall n$ линейно независимых векторов образуют базис). Т.о. $L = V = L(e_1, \dots, e_n)$.
 Пусть L_1, \dots, L_k – линейные подпространства линейного пр-ва V (умной подпространства L_1, \dots, L_k называется множество всех возможных векторов x , представимых в виде $x = x_1 + \dots + x_k$ (разложение вектора x по подпространствам L_1, \dots, L_k), где $x_i \in L_i, i = 1, \dots, k$.
 $L_1 + \dots + L_k = \{ x = \sum_{i=1}^k x_i \mid x_i \in L_i, i = 1, \dots, k \}$
 $L_i \cap L_j = \{0\}$
Пересечение подпространств L_1, \dots, L_k называется множеством $L_1 \cap \dots \cap L_k = \{ x \in V \mid x_i \in L_i, i = 1, \dots, k \}$.
 0-й вектор $0 \in L_1 \cap \dots \cap L_k$.
Т4. Сумма и пересечение подпространств линейного пр-ва V являются линейными подпространствами пр-ва V . (Вытекает из Т*, т.к. для $\sum_{i=1}^k L_i$ и $\bigcap_{i=1}^k L_i$ справедливы все импликации)
 $\forall L_i \cap L_j = \{0\}$ и их пересечение являются линейными подпространствами суммы $L_1 + \dots + L_k$, а пересечение $L_1 \cap \dots \cap L_k$ – линейным подпространством $\forall L_i$
Т5. Сумма линейных подпространств есть линейная оболочка совокупности базисов слагаемых подпространств.
 Док-во. Пусть $e_1, \dots, e_m, f_1, \dots, f_n, q_1, \dots, q_r$ – базисы подпространств L_1, L_2, \dots, L_k . Положим $W = L(e_1, \dots, e_m, f_1, \dots, f_n, q_1, \dots, q_r) \Rightarrow W = L_1 + \dots + L_k$, т.к. для этих множеств имеет место двустороннее вложение.
С. Размерности суммы линейных подпространств = рангу совокупности слагаемых подпространств:
 $\dim \sum_{i=1}^k L_i = rg(e_1, \dots, e_m, f_1, \dots, f_n, q_1, \dots, q_r)$. (Вытекает из Т5 с учетом Т3)
**Т6. Для \forall линейных подпространств L_1 и L_2 пр-ва V : $\dim(L_1 + L_2) = \dim L_1 + \dim L_2 - \dim(L_1 \cap L_2)$. (1)
 Док-во. Пусть $L_1 \cap L_2 \neq \{0\}$ и f_1, \dots, f_r – базис $L_1 \cap L_2$. Т.к. $L_1 \cap L_2 \subset L_1$ и $L_1 \cap L_2 \subset L_2 \Rightarrow$ по Т** векторы f_1, \dots, f_r можно дополнить и до базиса L_1 и до базиса L_2 . Пусть $e_1, \dots, e_s, f_1, \dots, f_r$ – базис L_1 , $a_1, \dots, a_t, f_1, \dots, f_r$ – базис L_2 . Система векторов $e_1, \dots, e_s, f_1, \dots, f_r, a_1, \dots, a_t$ порождает $L_1 + L_2$ по Т5 и она линейно независима, т.к. если $\sum_{i=1}^s \alpha_i e_i + \sum_{i=1}^r \beta_i f_i + \sum_{i=1}^t \gamma_i a_i = 0$, (3) то $q = \sum_{i=1}^s \alpha_i e_i = -\sum_{i=1}^r \beta_i f_i - \sum_{i=1}^t \gamma_i a_i$
 \Rightarrow вектор $q \in L_1 \cap L_2 \Rightarrow q$ – линейная комбинация векторов f_1, \dots, f_r . Из единственности разложения вектора q по линейно независимой системе векторов $e_1, \dots, e_s, f_1, \dots, f_r, a_1, \dots, a_t$ \Rightarrow в (4) $\alpha_1 = \dots = \alpha_s = 0$ \Rightarrow в (3) в силу линейной независимости $f_1, \dots, f_r, a_1, \dots, a_t$: $\beta_1 = \dots = \beta_r = 0, \gamma_1 = \dots = \gamma_t = 0 \Rightarrow$ только тривиальная линейная комбинация векторов (2) $\Rightarrow 0$ \Rightarrow векторы (2) образуют базис $L_1 + L_2$ $\Rightarrow \dim(L_1 + L_2) = s + r + t$. (5)
 Согласно схеме построения векторов (2).
 $\dim L_1 + \dim L_2 - \dim(L_1 \cap L_2) = (m + s) + (t + r) - s \Rightarrow$ сравнение с (5) дает (1). Если $L_1 \cap L_2 = \{0\}$, док-во аналогично, но в нем не участвуют векторы f_1, \dots, f_r .
Непустое подмножество L пр-ва V является линейным подпространством этого пр-ва \Leftrightarrow имеют место импликации:
 1) $a, b \in L \Rightarrow a + b \in L$ 2) $a \in L, \alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow \alpha a \in L$
 ** (о неполном базисе). В n -мерном пр-ве \forall линейно независимую систему из k , где $k < n$, векторов можно дополнить до базиса.**

4. Прямая сумма линейных пространств.
 Сумма подпространств линейного пр-ва называется **прямой суммой** ($L \oplus \dots \oplus L_k$), если разложение \forall вектора в ней по слагаемым подпространствам единственно.
Т1 (критерий прямой суммы). Для подпространств L_1, \dots, L_k конечномерного линейного пр-ва V следующие утверждения равносильны:
 1) сумма подпространств L_1, \dots, L_k – прямая;
 2) совокупность базисов подпространств L_1, \dots, L_k линейно независима;
 3) совокупность базисов подпространств L_1, \dots, L_k образует базис суммы $\sum_{i=1}^k L_i$;
 4) $\dim \sum_{i=1}^k L_i = \sum_{i=1}^k \dim L_i$;
 5) \exists вектор $a \in \sum_{i=1}^k L_i$, для которого разложение по подпространствам L_1, \dots, L_k единственно;
 6) \forall система ненулевых векторов a_1, \dots, a_k , взятых по одному из каждого $L_i, i = 1, \dots, k$, линейно независима;
 7) $L_i \cap L_j = \{0\}$ (для $k = 2$).
 Док-во. 1 \Rightarrow 2. Пусть совокупность $e_1, \dots, e_m, f_1, \dots, f_n, q_1, \dots, q_r$ базисов подпространств L_1, \dots, L_k линейно независима и

$$\sum_{i=1}^m \alpha_i e_i + \sum_{j=1}^n \beta_j f_j + \dots + \sum_{r=1}^r \gamma_r q_r = 0$$
 (1)
 где $\sum_{i=1}^m \alpha_i e_i + \sum_{j=1}^n \beta_j f_j + \dots + \sum_{r=1}^r \gamma_r q_r \neq 0$ (2)
 Пусть $x_1 = \sum_{i=1}^m \alpha_i e_i, x_2 = \sum_{j=1}^n \beta_j f_j, \dots, x_k = \sum_{r=1}^r \gamma_r q_r$
 $x_i \in L_i, i = 1, \dots, k$, причем среди x_1, \dots, x_k в силу (2) и линейной независимости векторов \forall числа $\exists x_i \neq 0$ \Rightarrow (1) можно записать $\theta = x_1 + \dots + x_k, x_i \neq 0$ (3)
 Это дает 2-е разложение θ (кроме $\theta = \theta + \dots + \theta$) по подпространствам L_1, \dots, L_k .
 2 \Rightarrow 3. Пусть L_1, \dots, L_k – не прямая сумма $\Rightarrow \exists b$ из этой суммы, который имеет 2 разложения по L_1, \dots, L_k :
 $b = b_1 + \dots + b_k, b = b'_1 + \dots + b'_k$ (4)
 которые отличаются хотя бы 1 слагаемым. Если вычесть из 1-го равенства 2-е и разложить каждое слагаемое $b_j - b'_j$ по базису L_i , получим нетривиальную линейную комбинацию базисных векторов пр-в L_1, \dots, L_k , равную 0. Это противоречит линейной независимости совокупности базисов L_1, \dots, L_k .
 2 \Leftrightarrow 3. Это следует из теоремы (Сумма линейных пространств есть линейная оболочка совокупности базисов слагаемых подпространств).
 3 \Leftrightarrow 4. Эти утверждения отличаются только терминологией.
 1 \Rightarrow 5. Очевидно.
 5 \Rightarrow 1. Пусть $L_1 + \dots + L_k$ – не прямая сумма $\Rightarrow \exists$ вектор b из этой суммы, для которого имеют место 2 различных разложения (4). Вычитая, получим нетривиальное разложение 0-го вектора (3). Если его сложить с разложением вектора a , то получим еще одно разложение вектора a .
 1 \Rightarrow 6. Пусть система векторов a_1, \dots, a_k , где $a_i \in L_i, a_i \neq \theta, i = 1, \dots, k$, линейно зависима $\Rightarrow \exists$ числа $\alpha_1, \dots, \alpha_k \in P$, одновременно $\neq 0$ (пусть $\alpha_i \neq 0$): $\alpha_1 a_1 + \dots + \alpha_k a_k = 0$. Это дает 2-е разложение θ , отличное от тривиального (т.к. $\alpha_i a_i \neq \theta$) \Rightarrow противоречие с п. 1.
 6 \Rightarrow 1. Пусть $L_1 + \dots + L_k$ – не прямая сумма, тогда \exists вектор b , для которого имеют место 2 разложения (4). Вычитая, получим $\alpha_1 a_1 + \dots + \alpha_k a_k = 0$, где $\alpha_m = b_m - b'_m \neq \theta, \alpha_m \in L_m, m = 1, \dots, k$ – векторы a_1, \dots, a_k линейно независимы $\Rightarrow V$ система ненулевых векторов, взятых по одному из каждого $L_i, i = 1, \dots, k$, содержащая эти векторы, линейно зависима в силу теоремы (Если подсистема системы векторов линейно зависима, то и вся система линейно зависима). Это противоречит 6.
 4 \Leftrightarrow 7. Это следует из теоремы (Для $\forall 2$ линейных подпространств L_1 и L_2 линейного пр-ва V : $\dim(L_1 + L_2) = \dim L_1 + \dim L_2 - \dim(L_1 \cap L_2)$).
Т2. Линейное пр-во V является прямой суммой своих подпространств L_1 и L_2 \Leftrightarrow :
 1) $\dim V = \dim L_1 + \dim L_2$ 2) $L_1 \cap L_2 = \{0\}$
 Док-во. Необ-сть из Т1 (утверждения 4, 7).
 Дост-сть. Из условия 2 $\Rightarrow L_1 + L_2$ – прямая сумма. Пусть $L = L_1 \oplus L_2$. По Т1 (У4) $\dim V = \dim L_1 + \dim L_2 \Rightarrow$ в силу условия 1: $\dim V = \dim L \Rightarrow L = V$ (Размерность линейного подпространства не превосходит размерности пр-ва). Подпространство той же размерности, что и все пр-во, совпадает с пр-вом), т.е. $V = L_1 \oplus L_2$.
 Пусть L – линейное подпространство пр-ва V . Подпространство L^2 называется **дополнительным подпространством к L** , если $L \oplus L^2 = V \Rightarrow L$ – дополнительное подпространство к L^2 .
Т3. Для \forall подпространств L линейного пр-ва V \exists дополнительное подпространство L^2 .
 Док-во. Если $L = \{0\}$, то $L^2 = V$, если $L = V$, то $L^2 = \{0\}$. Пусть $L \neq \{0\}$ и $L \neq V$, т.е. L – нетривиальное подпространство. Пусть e_1, \dots, e_n – базис L . Дополним его до базиса $e_1, \dots, e_n, e_{n+1}, \dots, e_m$ всего пр-ва $V \Rightarrow L(e_1, \dots, e_n) = L^2$, т.к. для подпространства $L(e_1, \dots, e_n)$ выполнены все условия Т2.

* Если в линейном пр-ве большая система векторов линейно выражается через меньшую, то большая система линейно зависима
 ** Если система a_1, \dots, a_n линейно независима, а система a_1, \dots, a_n, b линейно зависима, то вектор b линейно выражается через векторы a_1, \dots, a_n
 *** Система векторов e_1, \dots, e_n линейного пр-ва является его базисом \Leftrightarrow она образует максимальную линейно независимую систему векторов этого пр-ва

13. Линейные операторы (ЛО), Матрица ЛО. V и W – линейные пр-ва над общим P . Отображение $A: V \rightarrow W$ (1) называется **линейным оператором, действующим из V в W** , если для $\forall x, y \in V, \alpha \in P$ 1) $A(x+y) = Ax + Ay$; 2) $A(\alpha x) = \alpha Ax$.

Если $V = W$, то отображение $A: V \rightarrow V$ называют **линейным оператором, действующим в V** . Если $W = P$, то отображение (1) называют **линейной формой или линейным функционалом в пр-ве V** . Множество всех ЛО, действующих из V в $W: L(V, W)$. ЛО $A, B \in L(V, W)$ равны, если $Ax = Bx, \forall x \in V$.

Пр.1. M_n – пр-во вещественных многочленов степени $\leq n$. ЛО дифференциал: $D: M_n \rightarrow M_n: D(p) = p'(t)$.

2. $V = L_1 \oplus L_2$. ЛО проектирования пр-ва V на L_1 параллельно L_2 : $P: V \rightarrow V$ по правилу $Px = x_1$ для $x \in V$ с разложением $x = x_1 + x_2$, где $x_1 \in L_1, x_2 \in L_2$.

3. Отображение пр-ва V относительно L_1 параллельно L_2 : $R: V \rightarrow V$ по правилу $Rx = x_1 - x_2$.

3. Нулевой ЛО $O: V \rightarrow W: \forall x \in V$ переводит в $\theta \in W$. 4. Тождественный ЛО $I: V \rightarrow V, \forall x \in V$ переводит в x . Из определения \Rightarrow св-ва.

1°. ЛО переводит 0-й вектор в 0-й вектор, т.к. $A\theta = A(0x) = 0Ax = \theta, (\theta \in V \text{ и } \theta \in W)$.

2°. ЛО сохраняет линейные комбинации, т.е. переводит линейную комбинацию векторов в линейную комбинацию образов с теми же коэффициентами:

$$A\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i x_i\right) = \sum_{i=1}^n \alpha_i Ax_i$$

3°. ЛО сохраняет линейную зависимость, т.е. переводит линейно зависимую систему в линейно зависимую.

Т1. Пусть e_1, \dots, e_n – базис пр-ва V, a_1, \dots, a_n – произвольные векторы пр-ва W . Тогда $\exists!$ ЛО $A \in L(V, W)$, который переводит векторы e_1, \dots, e_n в векторы a_1, \dots, a_n соответственно.

Док-во. Построим искомого оператора, положив для $\forall x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in V: Ax = \sum_{i=1}^n x_i a_i$ (2)

Из единственности разложения вектора x по базису (2) однозначно определяется образ вектора x , причем $Ae_i = a_i, i = \overline{1, n}$. Из линейности координат \Rightarrow линейность построенного оператора.

Оператор A единствен, т.к. если $B - \forall$ другой ЛО, переводящий векторы e_1, \dots, e_n в векторы a_1, \dots, a_n , то $Bx = \sum_{i=1}^n x_i a_i = Ax = \sum_{i=1}^n x_i a_i, \forall x \in V \Rightarrow B = A$.

Сл. ЛО $A, B \in L(V, W)$ равны \Leftrightarrow они совпадают на векторах базиса V .

Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ – базисы пр-тов V и W . Из **T1** \Rightarrow ЛО $A \in L(V, W)$ однозначно определяется заданием векторов Ae_1, \dots, Ae_n . Но векторы $Ae_i, i = \overline{1, n}$ однозначно определяются своими координатами в базисе f , т.е. коэффициентами разложения

$$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}f_1 + a_{21}f_2 + \dots + a_{m1}f_m \\ Ae_2 = a_{12}f_1 + a_{22}f_2 + \dots + a_{m2}f_m \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}f_1 + a_{2n}f_2 + \dots + a_{mn}f_m \end{cases}$$

Матрица оператора A в паре базисов e и f :

$$A_{fe} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Из единственности разложения вектора по базису \Rightarrow при фиксированных e и f матрица ЛО определена однозначно.

T2. Пусть $\dim V = n, \dim W = m$. Тогда \exists взаимно однозначное соответствие между линейными операторами из $L(V, W)$ и матрицами из $P^{m \times n}$.

Док-во. Зафиксируем базисы $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ пр-тов V и W . Поставим в соответствие каждому ЛО $A \in L(V, W)$ его матрицу A_{fe} в паре базисов e и f . Матрица $A_{fe} \in P^{m \times n}$ определена однозначно. Это отображение биективно, т.к. оно:

- сюръективно, т.к. \forall матрица $B = (b_{ij}) \in P^{m \times n}$ является матрицей ЛО из $L(V, W)$, переводящего векторы e_j в векторы $\sum_{i=1}^m b_{ij} f_i, j = \overline{1, n}$ (в силу **T1** такой оператор \exists);
- инъективно, ибо различные операторы из $L(V, W)$ не совпадают на базисных векторах и, значит, имеют разные матрицы.

Отображение $f: X \rightarrow Y$ называется:

- инъективным, если из $x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2)$, т.е. $f(x) = y$ при $\forall y \in Y$ имеет не более 1 решения;
- сюръективным, если $\text{im } f = Y$, т.е. $f(x) = y$ при $\forall y \in Y$ имеет хотя бы 1 решение;
- биективным, если оно инъективно и сюръективно, т.е. $f(x) = y$ при $\forall y \in Y$ имеет единственное решение.

14. Матрица ЛО при переходе к другому базису. Эквивалентность и подобие матриц.

Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ – базисы пр-тов V и W . Из теоремы (Пусть e_1, \dots, e_n – базис пр-ва V, q_1, \dots, q_n – произвольные векторы пр-ва W . Тогда $\exists!$ ЛО $A \in L(V, W)$, который переводит векторы e_1, \dots, e_n в векторы q_1, \dots, q_n соответственно) \Rightarrow ЛО $A \in L(V, W)$ однозначно определяется заданием векторов Ae_1, \dots, Ae_n . Но векторы $Ae_i, i = \overline{1, n}$ однозначно определяются своими координатами в базисе f , т.е. коэффициентами разложения

$$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}f_1 + a_{21}f_2 + \dots + a_{m1}f_m \\ Ae_2 = a_{12}f_1 + a_{22}f_2 + \dots + a_{m2}f_m \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}f_1 + a_{2n}f_2 + \dots + a_{mn}f_m \end{cases} \quad (1)$$

Матрица оператора A в паре базисов e и f :

$$A_{fe} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Пусть ЛО $A \in L(V, W), e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ базисы пр-тов V и W .

T1. Если $y = Ax$, то $y_j = A_{fe} x_k e_k$ (2)

Док-во. $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i, y = \sum_{j=1}^m y_j f_j, A_{fe} = (a_{ij})$.

Утверждение (2) $\Leftrightarrow y_j = \sum_{i=1}^n a_{ji} x_i, j = \overline{1, m}$. (3)

Докажем их. Имеем $y = Ax = A\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i A e_i = (\text{в силу (1)}) = \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^m a_{ji} f_j = \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n a_{ji} x_i\right) f_j$. Из единственности разложения вектора y по базису $f \Rightarrow$ (3).

Пусть e и $f = eC$ – два базиса пр-ва V с матрицей перехода C, a и f и $s = fD$ – два базиса пр-ва W с матрицей перехода D . Одному и тому же ЛО $A \in L(V, W)$ в паре базисов e и f соответствует матрица A_{fe} , а в паре базисов s и a – матрица A_{sa} .

T2. Матрицы A_{sa} и A_{fe} ЛО $A \in L(V, W)$ в различных парах базисов связаны: $A_{sa} = D^{-1} A_{fe} C$ (4)

Док-во. Для $\forall x \in V$ и его образа $y = Ax$ в силу (2): $y_j = A_{fe} x_k e_k = A_{sa} x_k s_k$. Т.к. C и D – матрицы перехода, то $x_k = C_{ki} x_i, y_j = D_{jl} y_l \Rightarrow D_{jl} y_l = A_{fe} C_{ki} x_i \Rightarrow D A_{sa} x_i = A_{fe} C x_i$. Т.к. это соотношение верно для $\forall x_i$, то $D A_{sa} = A_{fe} C$. В силу невырожденности матрицы перехода \Rightarrow (4).

2 матрицы A, B называются **эквивалентными** ($A \sim B$), если \exists невырожденные матрицы P и $Q: A = P B Q$. Квадратные матрицы A, B называются **подобными**, если \exists невырожденная матрица $Q: A = Q^{-1} B Q$.

Сл.1. Матрицы ЛО в различных парах базисов эквивалентны.

Сл.2. Ранг матрицы ЛО не зависит от выбора базисов.

T3. 2 матрицы A и B над полем P одинакового раз-мера $n \times n$ эквивалентны \Leftrightarrow они являются матрицами одного и того же ЛО $A \in L(V, W)$, где V и W – линейные пр-ва над полем P размерностей n и n соответственно.

Док-во. Необ-сть. Пусть $A, B \in P^{n \times n}$ и $B = D^{-1} A C$. Рассмотрим \forall линейные пр-ва V и W над полем P : $\dim V = n, \dim W = n$. Возьмем в пр-ве V базис e , а в пр-ве W – базис f . В силу взаимно однозначного соответствия между $P^{n \times n}$ и $L(V, W)$ (теорема: Пусть $\dim V = n, \dim W = m$. Тогда \exists взаимно однозначное соответствие между линейными операторами из $L(V, W)$ и матрицами из $P^{m \times n}$) $\exists!$ ЛО $A \in L(V, W)$, который в паре базисов e и f имеет матрицу $A \Rightarrow$ согласно (4) матрица B будет матрицей этого же оператора в паре базисов $s = eC$ и $a = fD$. Пост-сть рассмотрена в **T2**.

Если $B = A$, то при переходе от базиса e к $f = eQ$ матрица оператора $A \in L(V, V)$ изменяется по закону: $A_f = Q^{-1} A Q$. Т.о., одному и тому же ЛО $A \in L(V, V)$ соответствует целый класс матриц, подобных друг другу. Из **T3** \Rightarrow две матрицы $A, B \in P^{n \times n}$ подобны \Leftrightarrow они являются матрицами одного и того же ЛО, действующего в n -мерном пр-ве над полем P .

15. Линейное пр-во ЛО и матриц.

Суммой линейных операторов $A, B \in L(V, W)$ называется отображение $C: V \rightarrow W$ по правилу $\forall x \in V$ $Cx = Ax + Bx, \forall x \in V: (A + B)x = Ax + Bx$ (1)

Произведение линейного оператора $A \in L(V, W)$ на число $\alpha \in P$ – это отображение $C: V \rightarrow W$ по правилу $Cx = \alpha Ax, \forall x \in V: (\alpha A)x = \alpha Ax, \forall x \in V$. (2)

T1. Для \forall операторов $A, B \in L(V, W)$ и числа $\alpha \in P: A + B \in L(V, W), \alpha A \in L(V, W)$

Док-во. Для $\forall x, y \in V$ согласно (1) имеем $(A + B)(x + y) = A(x + y) + B(x + y)$.

В силу линейности A, B и аксиом линейного пр-ва $(A + B)(x + y) = (Ax + Ay) + (Bx + By) = (Ax + Bx) + (Ay + By) = (A + B)x + (A + B)y$. Ана-но показать, что $(A + B)(\alpha x) = \alpha(A + B)x$ для $\forall x \in V, \lambda \in P \Rightarrow A + B \in L(V, W)$.

Так же доказываются, что $\alpha A \in L(V, W)$.

С1. Сложение операторов и умножение оператора на число являются внутренним и внешним законами композиции на множестве $L(V, W)$.

Аксиомы линейного пр-ва: $\forall a, b, c \in V$ и $\alpha, \beta \in P$

- $a + b = b + a$
- $(a + b) + c = a + (b + c)$
- $\exists \theta \in V: a + \theta = \theta + a = a$
- для $\forall a \in V \exists -a \in V: a + (-a) = (-a) + a = \theta$
- $1 \cdot a = a$
- $\alpha(\beta a) = (\alpha\beta)a$
- $(\alpha + \beta)a = \alpha a + \beta a$
- $\alpha(a + b) = \alpha a + \alpha b$

T2. Множество $L(V, W)$ – линейное пр-во над полем P относительно введенных выше операций.

Док-во. Проверить аксиомы линейного пр-ва, 0-ой элемент – 0-ое отображение $O \in L(V, W)$, противоположный к A – отображение $-A \in L(V, W)$ по правилу $(-A)x = -Ax, \forall x \in V$. Ассоциативность. Для $\forall A, B, C \in L(V, W)$ и $\forall x \in V: ((A + B) + C)x = (A + B)x + Cx = (Ax + Bx) + Cx = Ax + (Bx + Cx) = (A + (B + C))x = Ax + (B + C)x = (A + B)x + Cx = (A + B + C)x$.

Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ – базисы пр-тов V и W . Из **T1** (Пусть e_1, \dots, e_n – базис пр-ва V, a_1, \dots, a_n – произвольные векторы пр-ва W . Тогда $\exists!$ ЛО $A \in L(V, W)$, который переводит векторы e_1, \dots, e_n в векторы a_1, \dots, a_n соответственно) \Rightarrow ЛО $A \in L(V, W)$ однозначно определяется заданием векторов Ae_1, \dots, Ae_n . Но векторы $Ae_i, i = \overline{1, n}$ однозначно определяются своими координатами в базисе f :

$$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}f_1 + a_{21}f_2 + \dots + a_{m1}f_m \\ Ae_2 = a_{12}f_1 + a_{22}f_2 + \dots + a_{m2}f_m \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}f_1 + a_{2n}f_2 + \dots + a_{mn}f_m \end{cases} \quad (3)$$

Матрица оператора A в паре базисов e и f :

$$A_{fe} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad (4)$$

2 линейных пр-ва V_1 и V_2 над общим полем P **изоморфны** ($V_1 \cong V_2$), если \exists биективное отображение $\varphi: V_1 \rightarrow V_2$, которое сохраняет законы композиции, т.е. если для $\forall x, y \in V_1$ и \forall числа $\alpha \in P$

- $\varphi(x + y) = \varphi(x) + \varphi(y)$
- $\varphi(\alpha x) = \alpha \varphi(x)$.

T3. Если $\dim V = n, \dim W = m$, то линейное пр-во $L(V, W)$ изоморфно пр-ву матриц $P^{m \times n}$.

Док-во. Зафиксируем базисы e и f пр-тов V и W . Построим отображение $\varphi: L(V, W) \rightarrow P^{m \times n}$, положив $\varphi(A) = A_{fe}$. Это отображение биективно в силу теоремы (Пусть $\dim V = n, \dim W = m$. Тогда \exists взаимно однозначное соответствие между ЛО из $L(V, W)$ и матрицами из $P^{m \times n}$). Покажем, что оно сохраняет законы композиции, т.е. что

- $(A + B)_{fe} = A_{fe} + B_{fe}, (\alpha A)_{fe} = \alpha A_{fe}$ (5)

Пусть $A_0 = (a_{ij}), B_0 = (b_{ij}) \Rightarrow$ согласно (3), $A_0 e_j = \sum_{i=1}^m a_{ij} f_i, B_0 e_j = \sum_{i=1}^m b_{ij} f_i \Rightarrow (A + B)e_j = A e_j + B e_j = \sum_{i=1}^m (a_{ij} + b_{ij}) f_i$.

По определению (4) отсюда \Rightarrow 1-е из (5). Ана-но проверяется 2-е соотношение.

C2. $\dim L(V, W) = \dim V \cdot \dim W$

16. Произведение ЛО и его матриц.

Пусть V, W, Z – линейные пр-ва над полем P . **Произведением ЛО $A \in L(V, W), B \in L(W, Z)$** называется отображение $C: V \rightarrow Z$ по правилу $Cx = B(Ax), \forall x \in V: (BA)x = B(Ax), \forall x \in V$.

T1. Если $A \in L(V, W), B \in L(W, Z)$, то $BA \in L(V, Z)$

Док-во. Линейность BA : для $\forall x, y \in V$ и $\alpha \in P$ $(BA)(x + y) = B(A(x + y)) = B(Ax + Ay) = B(Ax) + B(Ay) = BAx + BAy = B(A(x + y))$.

$(BA)(\alpha x) = B(A(\alpha x)) = B(\alpha Ax) = \alpha B(Ax) = \alpha (BA)x = (BA)(\alpha x)$.

Произведение ЛО определено не для любой пары ЛО. Но если это произведение имеет смысл, то:

- $(AB)C = A(BC)$ (ассоциативность);
- $\alpha(A \cdot B) = (\alpha A)B = A(\alpha B)$;
- $(A + B)C = AC + BC, A(B + C) = AB + AC$ (дистрибутивность).

Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_m)$ – базисы пр-тов V и W . Из **T1** (Пусть e_1, \dots, e_n – базис пр-ва V, a_1, \dots, a_n – произвольные векторы пр-ва W . Тогда $\exists!$ ЛО $A \in L(V, W)$, который переводит векторы e_1, \dots, e_n в векторы a_1, \dots, a_n соответственно) \Rightarrow ЛО $A \in L(V, W)$ однозначно определяется заданием векторов Ae_1, \dots, Ae_n . Но $Ae_i, i = \overline{1, n}$ однозначно определяются коэффициентами разложения в f :

$$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}f_1 + a_{21}f_2 + \dots + a_{m1}f_m \\ Ae_2 = a_{12}f_1 + a_{22}f_2 + \dots + a_{m2}f_m \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}f_1 + a_{2n}f_2 + \dots + a_{mn}f_m \end{cases} \quad (1)$$

Матрица оператора A в паре базисов e и f :

$$A_{fe} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad (2)$$

T2. При умножении ЛО их матрицы умножаются, т.е. если e, f, g – базисы пр-тов V, W, Z , то $(BA)_{ge} = B_{gf} A_{fe}$ (3)

Док-во. Пусть $A_0 = (a_{ij}), B_0 = (b_{ij}), (BA)_{ge} = (c_{ij}), \dim V = n, \dim W = m, \dim Z = k \Rightarrow$ в силу (1) $BAe_j = \sum_{i=1}^m c_{ij} g_i$ (4)

В то же время $BAe_j = B(Ae_j) = B\left(\sum_{i=1}^m a_{ij} f_i\right) = \sum_{i=1}^m a_{ij} B(f_i) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \sum_{l=1}^k b_{il} g_l = \sum_{l=1}^k \left(\sum_{i=1}^m a_{ij} b_{il}\right) g_l$

Сравнение этого разложения с (4) приводит к равенству $c_{lj} = \sum_{i=1}^m a_{ij} b_{il}$, которое означает (3).

17. Ядро и образ ЛО. Каноническая пара базисов.

Образ A ∈ L(V, W): im A = {y ∈ W | ∃ x ∈ V: Ax = y}

Ядро A: ker A = {x ∈ V | Ax = 0}

Пр. 1. В пр-ве многочленов M_n для оператора дифференцирования D: M_n → M_n: (Dp)(t) = p'(t):

im D = M_{n-1}, ker D = M_0

2. V = L ⊕ L_2. LO проектирования пр-ва V на L_1 параллельно L_2: P: V → V по правилу Px = x_1, где x ∈ V с разложением x = x_1 + x_2, где x_1 ∈ L_1, x_2 ∈ L_2.

LO отражения пр-ва V относительно L_1 параллельно L_2: R: V → V по правилу Rx = x_1 - x_2.

Для оператора проектирования: im P = L_1, ker P = L_2

Для оператора отражения: im R = V, ker R = {0}

T1. Если A ∈ L(V, W), то ker A – линейное подпространство пр-ва V, im A – линейное подпространство пр-ва W.

Для док-ва проверить условия Т (Непустое подмножество этого пр-ва ∅ имеют место импликаций: 1) a, b ∈ L ⇒ a + b ∈ L, 2) a ∈ L, α ∈ ℝ ⇒ αa ∈ L).

Ранг LO – размерность его образа, дефект – размерность ядра: rg A = dim im A, def A = dim ker A

T2. Если e_1, ..., e_n – базис пр-ва V, то im A = L(Ae_1, ..., Ae_n) (1)

T3. Ранг LO равен рангу его матрицы в произвольной паре базисов.

Доку-ва. Для множества (1) 2-стороннее вложение: 1) если y ∈ im A, то y = Ax для некоторого x ∈ V, т.е. y = A(∑_{i=1}^n x_i e_i) = ∑_{i=1}^n x_i Ae_i ∈ L(Ae_1, ..., Ae_n)

2) если y ∈ L(Ae_1, ..., Ae_n), то y = ∑_{i=1}^n x_i Ae_i = A(∑_{i=1}^n x_i e_i) = Ax, т.е. y ∈ im A

T4 (о ранге и дефекте). Если A ∈ L(V, W), то rg A + def A = dim V. (2)

Доку-ва. Пусть e_1, ..., e_n – базис кер A. Дополним его до базиса e_1, ..., e_n, e_{n+1}, ..., e_m пр-ва V. Согласно T2 im A = L(Ae_{n+1}, ..., Ae_m), Ae_{n+1}, ..., Ae_m – линейно независимы.

Пусть это не так: для нетривиальной линейной комбинации этих векторов:

α_{n+1} Ae_{n+1} + ... + α_m Ae_m = 0 ⇒ A(α_{n+1} e_{n+1} + ... + α_m e_m) = 0 ⇒ α_{n+1} e_{n+1} + ... + α_m e_m ∈ ker A ⇒ вектор α_{n+1} e_{n+1} + ... + α_m e_m линейно выражается через e_1, ..., e_n, что невозможно в силу линейной независимости e_1, ..., e_n, e_{n+1}, ..., e_m. Т.о., dim im A = n - k, dim ker A = k ⇒ (2).

T5. Пусть A ∈ L(V, W), rg A = n, dim V = n, dim W = m. Тогда A базисы e и f пр-ва V и W, в которых оператор A имеет матрицу I ∈ ℝ^{m×n}, в которой все элементы равны 1, кроме первых g диагональных элементов, равны 1.

Доку-ва. Возьмем базисы l и s пр-ва V и W. Пусть A_l – матрица оператора A в базисе базисов l и s ⇒ по T3 rg A_l = g. В силу теоремы (Любая ненулевая матрица ранга g эквивалентна матрице I) ⇒ матрицы A_l и I эквивалентны ⇒ по теореме (Две матрицы A и B над полем P одинакового размера m×n эквивалентны ⇔ они являются матрицами одного и того же LO A ∈ L(V, W), где V и W – линейные пр-ва над полем P размерностей n и m соответственно.) они являются матрицами одного LO ⇒ утверждение теоремы.

Базисы e и f, в которых оператор A имеет матрицу I, называют канонической парой базисов.

18. Линейные функционалы. Сопряженное пр-во. Линейные функционалы и гиперплоскости.

Линейное отображение f: V → P линейного пр-ва V над полем P в это поле называется линейным функционалом в пр-ве V.

Пр. 1. Простейший линейный функционал в пр-ве V – отображение f: V → P: f(x) = 0, где 0 ∈ P.

2. Отображение f: ℝ^n → ℝ по правилу: если (x_1, ..., x_n) ∈ ℝ^n, то f(x) = x_1.

3. В пр-ве M_n вещественных многочленов степени ≤ n линейным функционалом является отображение f: M_n → ℝ по правилу: если p(t) ∈ M_n, то f(p) = p(1).

Если e_1, ..., e_n – базис пр-ва V, то линейный функционал f ∈ L(V, P), однозначно определяется числами a_i = f(e_i), ..., a_n = f(e_n). Для ∀ x = ∑_{i=1}^n x_i e_i в силу линейности f: f(x) = a_1 x_1 + ... + a_n x_n (1)

(1) – общий вид линейного функционала f в базисе e_1, ..., e_n. Числа a_1, ..., a_n – коэффициенты линейного функционала f в базисе e_1, ..., e_n.

Mn-во L(V, P) всех линейных функционалов в линейном пр-ве V образует линейное пр-во относительно операций сложения и умножения на число: (f + g)(x) = f(x) + g(x), (αf)(x) = αf(x)

Линейное пр-во всех линейных функционалов над пр-ве V называется сопряженным пр-вом V* к пр-ву V. T1. dim V* = dim V.

⇒ из Т (Если dim V = n, dim W = m, то линейное пр-во L(V, W) изоморфно пр-ву матриц P^{m×n}) и ее следствия (dim L(V, W) = dim V · dim W), т.к. dim P = 1

Сл. Всякое конечномерное линейное пр-во изоморфно своему сопряженному.

⇒ из Т (2 линейных пр-ва над одним полем изоморфны ⇔ их размерности совпадают)

T2. Для V линейного функционала f в евклидовом (унитарном) пр-ве V ∃! вектор h ∈ V: f(x) = (x, h), ∀ x ∈ V.

Доку-ва. Пусть e_1, ..., e_n – ОНБ пр-ва V и a_1, ..., a_n – коэффициенты f в этом базисе ⇒ вектор h = ∑_{i=1}^n a_i e_i будет искомым в силу (1) и (в евклидовом (унитарном) пр-ве скалярное произведение векторов x = ∑_{i=1}^n x_i e_i, y = ∑_{i=1}^n y_i e_i, заданных своими координатами в базисе e, вычисляется по правилу (x, y) = ∑_{i=1}^n x_i y_i, ⇔ e – ОНБ). Пусть еще вектор h_1 удовлетворяет требованиям теоремы ⇒ (x, h_1) = (x, h), ∀ x ∈ V, т.е. (x, h_1 - h) = 0, ∀ x ∈ V. Т.к. h_1 - h ∈ V ⇒ h_1 - h = 0 ⇒ h – единственный.

Пусть L = ker f. Если L = V, то f = 0 (0-й или тривиальный).

Пусть L ≠ V. Тогда ∃ вектор x_0: f(x_0) ≠ 0. Для ∀ x ∈ V находим: f(x - αx_0) = 0 при α = f(x)/f(x_0) ⇒ x = z + αx_0, z ∈ L. α однозначно определяется условием z ∈ L ⇒ V = L ⊕ L(x_0) ⇒ dim L = n - 1.

Рассмотрим M_n = {x ∈ V: f(x) = c}. Если L(x_0) = 1, M_n = x_0 + L. Т.о., M_n – линейное многообразие с направляющим пр-вом L, у которого дополнительное пр-во имеет размерность 1. В таких случаях линейное многообразие называется гиперплоскостью.

Отображение f(x) = M(f) = {x ∈ V: f(x) = 1} является взаимно-однозначным соответствием между линейными функционалами и гиперплоскостями.

Пусть dim V = n и e_1, ..., e_n – базис в V ⇒ V линейный функционал имеет вид:

f(x) = e_1 x_1 + ... + e_n x_n = c_1 x_1 + ... + c_n x_n где c_i = f(e_i). Т.о., V гиперплоскость в n-мерном пр-ве имеет вид c_1 x_1 + ... + c_n x_n = c, где x_1, ..., x_n – координаты разложения вектора по выбранному базису.

19. Обратный оператор и критерий обратимости. Отображение f: X → Y называется:

- инъективным, если из x_1 ≠ x_2 ⇒ f(x_1) ≠ f(x_2);

- сюръективным, если im f = Y;

- биективным, если оно инъективно + сюръективно, т.е. f(x) = y при ∀ y ∈ Y имеет единственное решение.

Пусть A ∈ L(V, V). Отображение A^{-1}: V → V называется обратным оператором к оператору A, если AA^{-1} = A^{-1}A = I (1)

тождественный LO I: V → V, ∀ x ∈ V переводит в x

T1. LO A ∈ L(V, V) обратим ⇔ он биективен.

Доку-ва. 1) Необх-сть. Пусть A обратим, докажем его биективность. Если он не инъективен, то ∃ x_1, x_2 ∈ V: x_1 ≠ x_2 и Ax_1 = Ax_2 ⇒ x_1 - x_2 ∈ A^{-1}(Ax_1 - Ax_2) = A^{-1}(0) = A^{-1}(0) = 0 ⇒ x_1 = x_2. Пусть ∀ x ∈ V ⇒ Ax = 0 ⇒ Ax = A^{-1}(Ax) = A^{-1}(0) = 0 ⇒ Ax = 0 ⇒ x = 0. Пусть ∀ y ∈ V ⇒ ∃ x ∈ V: Ax = y. Построим отображение A^{-1}: V → V, положив A^{-1}y = x ⇒ для ∀ y ∈ V имеем: A A^{-1}(y) = A(A^{-1}y) = Ax = y ⇒ A A^{-1} = I. А для ∀ x ∈ V имеем: A^{-1} A(x) = A^{-1}(Ax) = A^{-1}y = x ⇒ A^{-1} A = I ⇒ (1) ⇒ A обратим.

T2. Обратный оператор единствен.

Доку-ва. Пусть A^{-1} и A^{-2} 2 обратных оператора к A^{-1}: V → V, положив A^{-1}y = x ⇒ для ∀ y ∈ V имеем: A A^{-1}(y) = A(A^{-2}y) = Ax = y ⇒ A A^{-1} = I. А для ∀ x ∈ V имеем: A^{-1} A(x) = A^{-2} A(x) = A^{-2}y = x ⇒ A^{-1} A = I ⇒ (1) ⇒ A^{-1} = A^{-2}.

T3. Обратный оператор линейен.

Доку-ва. Пусть A ∈ L(V, V). Покажем, что обратный оператор A^{-1}, если он ∃, является LO, действующим в пр-ве V. A обратим ⇒ он биективен и сюръективен ⇒ для ∀ y_1, y_2 ∈ V ∃ x_1, x_2 ∈ V: y_1 = Ax_1, y_2 = Ax_2. Т.к. x_1 = A^{-1}y_1, x_2 = A^{-1}y_2 ⇒ A^{-1}(y_1 + y_2) = A^{-1}(Ax_1 + Ax_2) = A^{-1}A(x_1 + x_2) = x_1 + x_2 = A^{-1}y_1 + A^{-1}y_2. Аналогично, A^{-1}(αy) = A^{-1}(αAx) = A^{-1}A(αx) = αx = α A^{-1}y, ∀ α ∈ P.

T4. Матрица обратного оператора A^{-1} в произвольном базисе является обратной к матрице оператора A в этом же базисе.

Доку-ва. Пусть e – V базис пр-ва V и для оператора A ∈ L(V, V) ∃ обратный оператор A^{-1}. Перейдем в равенствах (1) к матрицам операторов в базисе e. По Т (Примножении LO их матрицы умножаются, т.е. если f, g – базисы пр-ва V, W, Z, то (BA)_{ij} = B_{ik} A_{kj} (2)) получим, что A(A^{-1})_{ij} = (A^{-1})_{ij} A_{ij} = I. Эти равенства совпадают с определением обратной матрицы для A, Т.о., (A^{-1})^{-1} = A.

Оператор A ∈ L(V, V) невырожденным, если его ядро состоит только из 0-го вектора: ker A = {0}, и невырожденным в противном случае.

T5. В конечномерном пр-ве V следующие утверждения равносильны: для A ∈ L(V, V)

1) A^{-1}A = I 5) det A ≠ 0

2) A^{-1}A = I 6) A обратим;

3) A не вырожден 7) A биективен.

4) im A = V

Доку-ва. 1 ⇔ 2 ⇔ 5 ⇔ 6 ⇔ 7. Пусть e = (e_1, ..., e_n) – V базис пр-ва V. В силу (2) Y1 ⇔ A(A^{-1}) = I ⇔ с учетом теоремы о единственности обратной матрицы A(A^{-1}) = (A^{-1})^{-1} = A, эквивалентным (в силу (2)) равенству 1) и по Т (Матрица обратима ⇔ она не вырождена) условием 5) и 6). Это доказывает 1 ⇔ 5, 1 ⇔ 2, 1 ⇔ 6 и, согласно T1, 1 ⇔ 7.

1 ⇔ 3 ⇔ 4. Y1 в силу det A_i ≠ 0 ⇔ rg A = n ⇒ в силу (rg A + def A = dim V) def A = 0. rg A = n ⇒ dim im A = dim V ⇒ im A = V по Т о монотонности размерности (Размерность линейного подпространства не превосходит размерности пр-ва. Подпространство той же размерности, что и все пр-во, совпадает с пр-вом.). Это доказывает 1 ⇔ 4, def A = 0 ⇒ dim ker A = 0. Это доказывает 1 ⇔ 3.

T6. Произведение обратных операторов обратимо, при этом (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.

Доку-ва. Докажем, что произведение обратных операторов биективно. Пусть A, B ∈ L(V, V) – обратимы ⇒ они инъективны и сюръективны. Из инъективности ⇒ для ∀ x_1, x_2 ∈ V: x_1 ≠ x_2 ⇒ Ax_1 ≠ Ax_2 ⇒ B(Ax_1) ≠ B(Ax_2) ⇒ (BA)x_1 ≠ (BA)x_2. Из сюръективности ⇒ для ∀ z ∈ V ∃ y ∈ V: z = By, но для этого y ∃ x ∈ V: y = Ax ⇒ z = B(Ax) ⇒ z = B(Ax) ⇒ оператор BA биективен ⇒ обратим.

(AB)^{-1} (B^{-1}A^{-1}) = A(B^{-1}A^{-1})^{-1} A^{-1} = A(A^{-1}) = I, (B^{-1}A^{-1})(AB) = B^{-1}(A^{-1}A)B = B^{-1}B = I.

С1. Умножение LO является абелевой операцией на множестве всех обратимых операторов, действующих в пр-ве V.

20. Собственные значения и векторы. Операторы простой структуры и диагонализуемые матрицы.

Пусть V – линейное пр-во над полем P. Ненулевой вектор x ∈ V называется собственным вектором оператора A ∈ L(V, V), если ∃ λ ∈ P: Ax = λx. (1)

Число λ – собственное значение оператора A, соответствующее собственному вектору x. Множество всех собственных значений оператора A – спектр оператора. Из определения ⇒ если x – собственный вектор оператора A, отвечающий собственному значению λ, то ∀ α, где α ≠ 0, также будет собственным вектором оператора A, отвечающим тому же собственному значению λ ⇒ V собственный вектор порождает 1-мерное подпространство собственных векторов, из которого исключен вектор 0.

T1. Собственные векторы x_1, ..., x_k оператора, отвечающие различным собственным значениям λ_1, ..., λ_k, линейно независимы.

Доку-ва. Индукция по k. Для k = 1 верно, т.к. собственный вектор ненулевой по определению. Пусть верно для V системы из k-1 векторов. Докажем для k векторов x_1, ..., x_k. Пусть α_1 x_1 + ... + α_k x_k = 0 (2)

Под действием A: α_1 λ_1 x_1 + ... + α_k λ_k x_k = 0 (3)

(3) - λ_k (2): α_1 (λ_1 - λ_k) x_1 + ... + α_{k-1} (λ_{k-1} - λ_k) x_{k-1} = 0

Из индуктивного предположения ⇒ α_1 = ... = α_{k-1} = 0 ⇒ α_k x_k = 0. Т.к. x_k ≠ 0, то α_k = 0 ⇒ в (2) все α_i = 0 ⇒ x_1, ..., x_k линейно независимы.

С1. LO, действующий в n-мерном пр-ве, не может иметь более чем n различных собственных значений.

LO A ∈ L(V, V) называется оператором простой структуры, если в пр-ве V ∃ базис из собственных векторов оператора A.

T2. LO A ∈ L(V, V) имеет простую структуру ⇔ в пр-ве V ∃ базис, в котором он имеет диагональную матрицу.

Доку-ва. Пусть dim V = n. Из определения ⇒ оператор A имеет простую структуру ⇔ он имеет n линейно независимых собственных векторов e_1, ..., e_n ⇔ ∃ базис e_1, ..., e_n, в котором матрица он-ра A имеет вид

$$A_e = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} \quad (4)$$

где λ_1, ..., λ_n – собственные значения, соответствующие собственным векторам e_1, ..., e_n.

С2. В n-мерном пр-ве LO, имеющий n различных собственных значений, является оператором простой структуры.

В соответствии с (4) оператор простой структуры называют диагонализуемым оператором.

Пусть λ_0 – собственное значение оператора A. Множество W_0 = {x ∈ V | Ax = λ_0 x} называется собственным подпространством оператора A, отвечающим собственному значению λ_0.

Размерность собственного подпространства W_0 – геометрическая кратность собственного значения λ_0, а кратность λ_0 как корня характеристического многочлена – его алгебраическая кратность.

T3. LO A ∈ L(V, V) имеет простую структуру ⇔ все его собственные подпространства в прямой сумме дают все пр-во V: W_0 ⊕ ... ⊕ W_n = V (5)

Доку-ва. Необх-ть. Пусть A имеет простую структуру ⇒ в пр-ве V ∃ базис e_1, ..., e_n, состоящий из собственных векторов оператора A. Каждый вектор этого базиса принадлежит некоторому собственному подпространству W_{λ_i} ⇒ W_0 + ... + W_n = V. Но эта сумма является прямой в силу теоремы (Сумма собственных подпространств оператора, отвечающих различным собственным значениям, является прямой суммой).

Дост-ть вытекает из критерия прямой суммы: совокупность базисов собственных подпространств W_{λ_1}, ..., W_{λ_n} образует базис V ⇒ пр-во V имеет базис из собственных векторов оператора A.

S1. На основании критерия прямой суммы условие (5) ⇔ dim W_0 + ... + dim W_n = dim V. (6)

T4. LO, действующий в комплексном пр-ве, имеет простую структуру ⇔ для каждого собственного значения этого оператора геометрическая кратность совпадает с алгебраической.

Доку-ва. Пусть λ_1, ..., λ_n где λ_i ≠ λ_j, при i ≠ j, – все различные собственные значения LO A ∈ L(V, V) и пусть m_i и λ_i, k = 1, ..., n – алгебраические и геометрические кратности λ_i. Т.к. V – комплексное пр-во, то dim V = m_1 + ... + m_n.

Но 0 < dim W_{λ_i} = s_i ≤ m_i, k = 1, ..., n ⇒ (6) возможно ⇔ s_i = m_i, k = 1, ..., n.

Ненулевой вектор-столбец x ∈ P^{n×1} называется собственным вектором матрицы A ∈ P^{n×n}, если ∃ λ ∈ P: Ax = λx. Число λ называется собственным значением матрицы A, соответствующим собственному вектору x. Если e = (e_1, ..., e_n) – V базис пр-ва V, то для A ∈ L(V, V): Ax = λx ⇔ Ae_k = λe_k (7) ⇒ собственные значения LO A и его матрицы в V базисе e = (e_1, ..., e_n) совпадают, а собствен-ные векторы матрицы A, являются координатами столбцами собственных векторов оператора A в этом базисе. Характеристические многочлены оператора и его матрицы совпадают по определению.

Квадратная матрица A ∈ P^{n×n} называется матрицей простой структуры, если она имеет n линейно независимых собственных векторов. Из (7) ⇒ LO является оператором простой структуры ⇔ его матрица в V базисе имеет простую структуру.

T5. Квадратная матрица является матрицей простой структуры ⇔ она подобна диагональной.

Доку-ва. Пусть A ∈ P^{n×n} – заданная матрица. Рассмотрим U линейное пр-во V над P размерности n. Зафиксируем в пр-ве V V базис f. Пусть A ∈ L(V, V) – LO, матрица которого в базисе f совпадает с A, так что A = Af (такой оператор ∃ по Т (Пусть dim V = n, dim W = m. Тогда ∃ взаимно однозначное соответствие между LO из L(V, W) и матрицами из P^{m×n}). Матрица A = Af имеет простую структуру ⇔ A – оператор простой структуры ⇔ по T2 ∃ базис e, в котором оператор A имеет диагональную матрицу (4) ⇒ A имеет простую структуру ⇔ она и диагональная матрица (4) являются матрицами одного LO. При переходе от базиса e к базису f = eQ матрица оператора изменяется по закону A_f = Q^{-1}A_e Q. Это равносильно их подобию.

21. Характеристический многочлен ЛО. Условие существования собственных значений.

Характеристическим многочленом матрицы $A \in P^{n \times n}$ называется функция $f(\lambda) = \det(A - \lambda I)$, $\lambda \in P$. (1)

Т1. Характеристический многочлен (1) матрицы $A \in P^{n \times n}$ является многочленом n -й степени от переменной λ над полем P .

Док-во. Пусть $A = (a_{ij}) \in P^{n \times n} \Rightarrow$

$$f(\lambda) = \begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix}$$

\forall элемент матрицы $A - \lambda I$ — это многочлен от λ степени $\leq 1 \Rightarrow$ член $\det(A - \lambda I)$ — это многочлен от λ степени $\leq n \Rightarrow f(\lambda)$ — многочлен от λ , степень которого $\leq n$. Покажем, что степень $f(\lambda)$ в точности $= n$. Все члены $\det(A - \lambda I)$ отличны от $(a_{11} - \lambda)(a_{22} - \lambda) \dots (a_{nn} - \lambda)$, имеют степень, $\leq n - 2, \Rightarrow$ в $f(\lambda)$ слагаемые, содержащие λ^{n-1} и λ^n , определяются только членом $(a_{11} - \lambda)(a_{22} - \lambda) \dots (a_{nn} - \lambda)$, который по формулам Виета имеет вид:

$(-\lambda)^n + (a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn})(-\lambda)^{n-1} + g_{n-2}(-\lambda) + \dots + (-1)^{n-1} a_{11} \dots a_{nn}$ — многочлен от λ степени не выше $n - 2$. То е.

$f(\lambda) = a_0 + a_1(-\lambda) + a_2(-\lambda)^2 + \dots + a_{n-1}(-\lambda)^{n-1} + (-\lambda)^n$ (2) является многочленом n -й степени от λ над полем P .

З1. $a_{n-1} = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}$, $a_0 = f(0) = \det A \Rightarrow$ в (2) $a_n = \det A$, $a_{n-1} = \text{tr} A$. (3)

Т2. Характеристические многочлены подобных матриц совпадают.

Док-во. Если матрица A и B подобны, т.е. \exists невырожденная матрица $Q: A = Q^{-1}BQ$, то

$|A - \lambda I| = |Q^{-1}BQ - \lambda I| = |Q^{-1}(BQ - Q\lambda I)Q| = |Q^{-1}(B - \lambda I)Q| = |B - \lambda I|$.

С1. Все матрицы одного и того же ЛО имеют одинаковые характеристические многочлены.

Характеристическим многочленом оператора называется функция $f(\lambda) = \det(A - \lambda I)$, $\lambda \in P$

Т.к. все матрицы одного и того же ЛО имеют одинаковый определитель, равный определителю матрицы ЛО в произвольном базисе ($\det A = \det A_i$), то характеристический многочлен оператора этого оператора в \forall базисе. Из следствия и 2-го равенства (3) \Rightarrow след матрицы A_i ЛО не зависит от выбора базиса \Rightarrow след оператора: $\text{tr} A = \text{tr} A_i$.

Линейное подпространство L пр-ва V называется **инвариантным подпространством относительно оператора A** если для $\forall x \in L: Ax \in L$. Пусть L — подпространство, инвариантное относительно оператора $A \in L(V, V)$. Обозначение $A|L: L \rightarrow L$, определенное равенством $(A|L)x = Ax, \forall x \in L$, называется **индуцированным оператором, порожденным оператором A** или **сужением оператора A на L** .

Т3. Характеристический многочлен индуцированного оператора является делителем характеристического многочлена порождающего оператора.

\Rightarrow из теорем (*) и (**).

Т4. Если $V = L_1 \oplus \dots \oplus L_k$ — прямая сумма подпространств L_1, \dots, L_k , инвариантных относительно оператора $A \in L(V, V)$, то характеристический многочлен $f(\lambda)$ оператора A равен произведению характеристических многочленов $f_1(\lambda), \dots, f_k(\lambda)$ индуцированных операторов $A|L_1, \dots, A|L_k$:

$f(\lambda) = f_1(\lambda) \dots f_k(\lambda)$ (4)

\Rightarrow из теоремы (**).

Т5. Пусть V — линейное пр-во над P . Число $\lambda \in P$ является собственным значением ЛО $A \in L(V, V) \Leftrightarrow \lambda$ — корень его характеристического многочлена.

Док-во. По определению число λ является собственным значением оператора $A \Leftrightarrow \exists$ вектор x :

$(Ax = \lambda x, \Leftrightarrow (A - \lambda I)x = 0,$
 $\begin{cases} x \neq 0, & \Leftrightarrow \begin{cases} x \neq 0, \\ \lambda \in P \end{cases} \\ \lambda \in P \end{cases}$

\Leftrightarrow вырожденность оператора $A - \lambda I$ при некотором $\lambda \in P$ или $\det(A - \lambda I) = 0$ при некотором $\lambda \in P \Rightarrow$ число λ является собственным значением оператора $A \Leftrightarrow$ оно является корнем характеристического многочлена оператора A , $\lambda \in P$.

$\det(A - \lambda I) = 0$ — **характеристическое уравнение** для оператора A .

Не во всяком поле многочлены имеют корни. Но в алгебраически замкнутом поле C комплексных чисел \forall многочлен степени $n \geq 1$ с учетом кратности имеет n корней \Rightarrow в соответствии с Т5 \Rightarrow

Т6. Произвольный ЛО, действующий в n -мерном комплексном пространстве, имеет:

1) n собственных значений, если каждое собственное значение считать столько раз, какова его кратность как корня характеристического многочлена;

2) хотя бы 1 собственный вектор;

3) на \forall своем инвариантном подпространстве хотя бы 1 собственный вектор (\Rightarrow из того, что индуцированный оператор, как и оператор, действующий в комплексном пр-ве, имеет собственный вектор, являющийся собственным вектором основного оператора).

Т7. Т6 справедлива в вещественном пр-ве для тех операторов, чьи характеристические многочлены имеют только вещественные корни.

*** Пусть $A \in L(V, V)$ и L — инвариантное подпространство относительно A . Тогда \exists базис пр-ва V , в котором матрица оператора A имеет квазитреугольную форму.**

**** Если пр-во V является прямой суммой подпространств L_1, \dots, L_k , инвариантных относительно оператора $A \in L(V, V)$, то в пр-ве $V \exists$ базис, в котором матрица оператора A имеет**

квазидиагональную форму $A_e = \begin{bmatrix} A_1 & & 0 \\ & \dots & \\ 0 & & A_k \end{bmatrix}$, где

матрицы A_1, \dots, A_k являются матрицами индуцированных операторов $A|L_1, \dots, A|L_k$ в базисах инвариантных подпространств L_1, \dots, L_k

22. Собственное подпространство. Геометрическая и алгебраическая кратности собств. значений.

Пусть V — линейное пр-во над полем P . Линейное подпространство L пр-ва V называется **инвариантным подпространством относительно оператора A** если для $\forall x \in L: Ax \in L$. Пусть L — подпространство, инвариантное относительно оператора $A \in L(V, V)$. Обозначение $A|L: L \rightarrow L$, определенное равенством $(A|L)x = Ax, \forall x \in L$, называется **индуцированным оператором, порожденным оператором A** или **сужением оператора A на L** . Ненулевой $x \in V$ называется **собственным вектором оператора $A \in L(V, V)$** , если $\exists \lambda \in P: Ax = \lambda x$. (1)

Число λ называется **собственным значением оператора A , соответствующим собственному вектору x** . Множество всех собственных значений оператора A называется **спектром** этого оператора.

Пусть λ_0 — собственное значение оператора A . Множество $W_{\lambda_0} = \{x \in V | Ax = \lambda_0 x\}$ (2) называется **собственным подпространством оператора A** , отвечающим собственному значению λ_0 .

$W_{\lambda_0} = \ker(A - \lambda_0 I) \Rightarrow$ собственное подпространство является линейным подпространством пр-ва V . Из (2) \Rightarrow собственное подпространство W_{λ_0} состоит из 0-го вектора 0 и всех собственных векторов, отвечающих λ_0 . Собственное подпространство инвариантно относительно оператора A . Размерность собственного подпространства W_{λ_0} называется **геометрической кратностью собственного значения λ_0** , а кратность λ_0 как корня характеристического многочлена называется его **алгебраической кратностью**.

Т1. Геометрическая кратность собственного значения не превосходит его алгебраической кратности.

Док-во. Пусть m и s — алгебраическая и геометрическая кратности собственного значения λ_0 оператора $A \in L(V, V)$. Собственное подпространство W_{λ_0} инвариантно относительно оператора $A \Rightarrow$ можно рассматривать индуцированный оператор $A|W_{\lambda_0}$.

Найдем его характеристический многочлен $f_0(\lambda)$. Пусть e_1, \dots, e_r — базис $W_{\lambda_0} \Rightarrow$ согласно (2) матрицей оператора $A|W_{\lambda_0}$ в этом базисе будет диагональная матрица s -го порядка с элементами λ_0 на главной диагонали $\Rightarrow f_0(\lambda) = (\lambda_0 - \lambda)^s$. По теореме (Характеристический многочлен индуцированного оператора является делителем характеристического многочлена порождающего оператора), $(\lambda_0 - \lambda)^s$ — делитель характеристического многочлена $f(\lambda)$ оператора A , но $(\lambda_0 - \lambda)$ входит в характеристический многочлен $f(\lambda)$ ровно m раз. Значит, $s \leq m$.

Т2. Сумма собственных подпространств оператора, отвечающих различным собственным значениям, является прямой суммой.

Док-во. Пусть $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ — попарно различные собственные значения оператора $A \Rightarrow$ для собственных подпространств $W_{\lambda_1}, \dots, W_{\lambda_p}$ выполнено условие прямой суммы: \forall система ненулевых векторов, взятых по одному из каждого W_{λ_k} , линейно независима как система собственных векторов, отвечающих различным собственным значениям (теорема: Собственные векторы x_1, \dots, x_k оператора, отвечающие различным собственным значениям $\lambda_1, \dots, \lambda_k$, линейно независимы).

23. Инвариантное подпространство. Сужение оператора.

Пусть V — линейное пр-во над полем P и $A \in L(V, V)$. Линейное подпространство L пр-ва V называется **инвариантным подпространством относительно оператора A** если для $\forall x \in L: Ax \in L$.

Пр. 1. Тривиальные подпространства $\{0\}$ и V инвариантны относительно \forall оператора $A \in L(V, V)$.

2. Для \forall ЛО A инвариантные подпространства: $\ker A$ и $\text{im} A$. т.к. если $Ax = 0$, то $A(Ax) = A0 = 0 = Ax$, то $Ay = A(Ax) = Ax$, где $x_i = Ax$.

3. Для оператора дифференцирования $(D: M_n \rightarrow M_n: Df(x) = f'(x))$ в пространстве M_n вещественных многочленов инвариантными подпространствами являются все подпространства $M_k, M_{k+1}, \dots, M_{n-1}$.

Т1. Пусть $A \in L(V, V)$ и L — инвариантное подпространство относительно A . Тогда \exists базис пр-ва V , в котором матрица оператора A имеет квазитреугольную форму.

Док-во. Пусть e_1, \dots, e_n — базис L . Дополним его до базиса $e_1, \dots, e_k, e_{k+1}, \dots, e_n$ пр-ва V . Построим матрицу оператора A в этом базисе. Из инвариантности $L \Rightarrow Ae_1, \dots, Ae_k \in L \Rightarrow$ векторы Ae_1, \dots, Ae_k линейно выражаются только через $e_1, \dots, e_k \Rightarrow$

$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}e_1 + \dots + a_{k1}e_k \\ \dots \\ Ae_k = a_{1k}e_1 + \dots + a_{kk}e_k \\ \dots \\ Ae_{k+1} = a_{1,k+1}e_1 + \dots + a_{n,k+1}e_n \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}e_1 + \dots + a_{nn}e_n \end{cases}$ (1)

\Rightarrow матрица A_e имеет вид:

$A_e = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} & \dots & a_{kn} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & a_{k+1,k+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & a_{n,k+1} \dots a_{nn} \end{bmatrix}$

\Rightarrow имеет квазитреугольную форму:

$A_e = \begin{bmatrix} A_1 & & B \\ & \dots & C \\ 0 & & A_2 \end{bmatrix}$ (2)

З1. Верна и обратная теорема: переход от (2) к (1) очевиден $\Rightarrow L = L(e_1, \dots, e_k)$ инвариантно отн-но A .

Т2. Если пр-во V является прямой суммой подпространств L_1, \dots, L_k , инвариантных отн-но оператору $A \in L(V, V)$, то в пр-ве $V \exists$ базис, в котором матрица оператора A имеет квазидиагональную форму.

Док-во. ан-но док-ву Т1. В качестве искомого базиса берется базис e , составленный из базисов слагаемых подпространств (критерий прямой суммы) \Rightarrow в силу инвариантности L_1, \dots, L_k матрица A_e имеет вид

$A_e = \begin{bmatrix} A_1 & & 0 \\ & \dots & \\ 0 & & A_k \end{bmatrix}$ (3)

З2. Верна и обратная теорема.

Индукцированный оператор. Рассматривая ЛО только на его инвариантном подпространстве, можно получить новый оператор. Пусть L — подпространство, инвариантное относительно оператора $A \in L(V, V)$. Обозначение $A|L: L \rightarrow L$, определенное равенством $(A|L)x = Ax, \forall x \in L$, называется **индуцированным оператором, порожденным оператором A** или **сужением оператора A на L** . В силу линейности оператора A индуцированный оператор также будет линейным. Он совпадает с ЛО A на подпространстве L и не определен вне его. Итак, $A|L \in L(V, V)$.

З3. Из разложения (1) \Rightarrow матрицы A_1, \dots, A_k в (3) являются матрицами индуцированных операторов $A|L_1, \dots, A|L_k$ в базисах инвариантных подпространств L_1, \dots, L_k .

24. Треугольная форма матрицы линейного оператора. Теорема Шура.

Пусть V — линейное пр-во над полем P и $A \in L(V, V)$. Линейное подпространство L пр-ва V называется **инвариантным подпространством относительно оператора A** если для $\forall x \in L: Ax \in L$.

Обозначение $A|L: L \rightarrow L$, определенное равенством $(A|L)x = Ax, \forall x \in L$, называется **индуцированным оператором, порожденным оператором A** или **сужением оператора A на L** .

Т1. В n -мерном комплексном пр-ве V для \forall ЛО $A \in L(V, V) \exists$ система n взаимно ортогональных друг к другу инвариантных подпространств L_1, \dots, L_n размерности от 1 до n , т.е. таких, что $L_1 \subset L_2 \subset \dots \subset L_n = V$, где $\dim L_k = k, k = \overline{1, n}$.

Док-во. Индукция по n . Для $n = 1$ очевидно. Пусть теорема верна для всех линейных пр-в размерности $n - 1$.

Л1. Докажем ее для n -мерного пр-ва V . ЛО, действующий в n -мерном комплексном пр-ве, имеет инвариантное подпространство $\dim = n - 1$.

Док-во леммы. ЛО A , действующий в комплексном пр-ве V , имеет собственное значение λ (Т1: \forall ЛО, действующий в n -мерном комплексном пр-ве, имеет 1 n собственных значений, если каждое собственное значение считать столько раз, какова его кратность как корня характеристического многочлена); 2) хотя бы 1 собственный вектор; 3) на \forall своем инвариантном подпространстве хотя бы 1 собственный вектор $\Rightarrow \det(A - \lambda I) = 0$ и $\text{rg}(A - \lambda I) \leq n - 1 \Rightarrow \dim \text{im}(A - \lambda I) \leq n - 1$ и в пр-ве $V \exists$ подпространство L размерности $n - 1$, которое содержит $\text{im}(A - \lambda I)$. L инвариантно отн-но оператору $A - \lambda I$. Пусть $x \in L \Rightarrow (A - \lambda I)x = y \in L \Rightarrow Ax = \lambda x + y \in L \Rightarrow L$ инвариантно отн-но A .

Док-во теоремы. Согласно лемме оператор A , действующий в n -мерном комплексном пр-ве V , имеет инвариантное подпространство L_{n-1} размерности $n - 1 \Rightarrow$ индуцированный оператор $A|L_{n-1}$ действует в $(n - 1)$ -мерном комплексном пр-ве L_{n-1} и по индукционному предположению для него \exists система взаимно ортогональных $L_1 \subset \dots \subset L_{n-1}$ таких, что $\dim L_k = k, k = \overline{1, n-1}$. Т.к. действия операторов A и $A|L_{n-1}$ совпадают, то $L_1, \dots, L_{n-1} \subset L_{n-1}$ инвариантны отн-но A . Остается добавить, что $L_{n-1} \subset L_n = V$.

Т2. Для \forall ЛО A , действующего в комплексном пр-ве V , базис, в котором матрица ЛО имеет треугольную форму.

Док-во. Согласно Т1 для оператора $A \exists$ система инвариантных подпространств L_1, \dots, L_n таких, что $\dim L_k = k, k = \overline{1, n}$. Базис e_1, \dots, e_n строим так: в качестве e_1 берем \forall базис L_1 , в качестве e_k , где $k > 1$, — вектор, дополняющий базис L_{k-1} до базиса L_k . В силу инвариантности подпространств $L_k = \overline{1, k}$, матрица A_e имеет верхнюю треугольную форму.

З1. На главной диагонали матрицы A_e расположены собственные значения оператора A .

Т3. \forall квадратная комплексная матрица подобна матрице, имеющей треугольную форму.

Док-во. Пусть $A \in C^{n \times n}$ — заданная матрица. Рассмотрим \forall комплексное пр-во V размерности n . Зафиксируем в пр-ве V базис f . Пусть $A \in L(V, V) = L(V, V)$, матрица которого в базисе f совпадает с матрицей A , так что $A = A_f$ (такой оператор \exists по теореме (Пусть $\dim V = n, \dim W = m$. Тогда \exists взаимно однозначное соответствие между ЛО из $L(V, W)$ и матрицами из $P^{m \times n}$)). В силу Т2 \exists базис e , в котором матрица A_e оператора A имеет треугольную форму. При переходе от базиса e к базису $f = eQ$ матрица оператора изменяется по закону $A_f = Q^{-1}A_eQ$. Это равносильно их подобию.

Т4 (теорема Шура). Для \forall оператора, действующего в унитарном пр-ве, \exists ОНБ, в котором он имеет треугольную матрицу.

Повторяется док-во Т2, но на каждом шаге строится ОНБ инвариантного подпространства.

32. Сопряженный оператор. Существование и единственность. Матрица сопряженного оп-ра. V и $W = 2$ пр-ва, оба унитарны или оба евклидовы.

T1. Если A, B – ЛО из $L(V, W)$ и $(Ax, y) = (Bx, y)$, $\forall x \in V, y \in W$, то $A = B$
 Док-во. $(Ax, y) = (Bx, y)$, $\forall x \in V, y \in W \Rightarrow (Ax - Bx, y) = 0$, $\forall y \in W \Rightarrow Ax - Bx = \theta \Rightarrow Ax = Bx$, $\forall x \in V \Rightarrow A = B$

3. Из $(Ax, y) = (x, By)$, $\forall x \in V, y \in W \Rightarrow A = B^*$
 Пусть $A \in L(V, W)$, отображение $A^*: W \rightarrow V$ называется сопряженным оператором к оператору A если $(Ax, y) = (x, A^*y)$, $\forall x \in V, y \in W$ (1)
T2. Сопряженный оператор линейен.
 Док-во. Пусть $y_1, y_2 \in W \Rightarrow$ из (1)
 $(A(x, y_1 + y_2)) = (x, A^*(y_1 + y_2))$ (2)
 С другой стороны, $(Ax, (y_1 + y_2)) = (Ax, y_1) + (Ax, y_2) = (x, A^*y_1) + (x, A^*y_2) = (x, A^*(y_1 + y_2))$ с учетом (2):
 $(x, A^*(y_1 + y_2)) = (x, A^*y_1 + A^*y_2) = 0, \forall x \in V \Rightarrow A^*(y_1 + y_2) = (A^*y_1 + A^*y_2)$, $\forall y_1, y_2 \in W$ (3)
 Пусть $y \in W, \alpha \in \mathbb{C}(\mathbb{R}) \Rightarrow$ из (1)
 $(A(x, \alpha y)) = (x, A^*(\alpha y))$ (2*)
 С другой стороны, $(Ax, \alpha y) = \alpha(Ax, y) = \alpha(x, A^*y) = (x, \alpha A^*y)$ с учетом (2*): $(x, \alpha A^*(y)) = (x, A^*(\alpha y)) = 0, \forall x \in V \Rightarrow \alpha A^*(y) = \alpha A^*y, \forall y \in W, \forall \alpha \in \mathbb{C}(\mathbb{R})$ (4)

Из (3), (4) \Rightarrow линейность A^*
T3. Для V, W ЛО $A \in L(V, W)$! сопряженный оператор. Док-во. Существование. Пусть $e_1, \dots, e_n \in ONB V \Rightarrow$ для $\forall x \in V$ имеет место разложение
 $x = \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k \Rightarrow Ax = \sum_{k=1}^n (x, e_k) A e_k \Rightarrow (Ax, y) = \sum_{k=1}^n (x, e_k) (A e_k, y)$, $\forall y \in W$ (5)

Покажем, что сопряженным к A является оператор $B \in L(V, W)$, определенный равенством
 $B y = \sum_{k=1}^n (y, A e_k) e_k, \forall y \in W$
 Из $(x, B y) = (x, \sum_{k=1}^n (y, A e_k) e_k) = \sum_{k=1}^n (A e_k, y) (x, e_k)$
 $+ (5) \Rightarrow (A x, y) = (x, B y) \Rightarrow B = A^*$

Из T1 \Rightarrow единственность т.к. для $\forall B$ и C сопряженных к A : $(x, B y) = (x, C y), \forall x \in V, y \in W$
T4. Операция сопряжения ЛО обладает следующими свойствами:
 1) $(A + B)^* = A^* + B^*$, 4) $(A^*)^* = (A)^*$,
 2) $(\alpha A)^* = \bar{\alpha} A^*$, 5) $(A^*)^* = A$,
 3) $(AB)^* = B^* A^*$

выполненными для \forall операторов, для которых определены указанные операции.
 Док-во. Из (1) и T1 и T2: $\forall x, y$
 1) $(x, (A + B)y) = ((A + B)x, y) = (Ax + Bx, y) = (Ax, y) + (Bx, y) = (x, A^*y) + (x, B^*y) = (x, (A^* + B^*)y)$
 2) $(x, (\alpha A)y) = (\alpha A)x, y) = (Ax, \bar{\alpha}y) = (x, A^*(\bar{\alpha}y)) = (x, (\bar{\alpha} A^*)y)$
 3) $(x, (AB)y) = (ABx, y) = (Bx, A^*y) = (x, B^* A^*y)$
 4) очевидно, для невырожденных $A \in L(V, V)$ вытекает из св-ва 3, т.к. если $AA^{-1} = A^{-1}A = I$ то $(A^{-1})^* A^* = A^* (A^{-1})^* = I \Rightarrow (A^{-1})^* = (A^*)^{-1}$
 5) $(x, (A^*)^* y) = (A^* x, y) = (x, A y)$
 Рассмотрим ЛО, действующие в одном пр-ве V , унитарно или евклидово.

Две системы векторов x_1, \dots, x_n и y_1, \dots, y_n в унитарном (евклидовом) пр-ве – **биортогональны**, если
 $(x_i, y_j) = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$
 \forall из 2-х биортогональных систем векторов линейно независима для док-ва линейную комбинацию век-торов одной системы $= \theta$ и последовательно умножать равенство скалярно на векторы другой системы)

Биортогональные системы e_1, \dots, e_n и f_1, \dots, f_n , образующие базисы пр-ва V , называют **биортогональной парой базисов** $(e_i, f_j) = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$ (6)
 ONB биортогонален самому себе.
T5. Для V базиса e_1, \dots, e_n унитарного (евклидова) пр-ва \exists ! биортогональный базис f_1, \dots, f_n
 Док-во. Согласно (6) вектор $f_j, j = \overline{1, n}$ ортогонален всем e_1, \dots, e_n кроме $e_j \Rightarrow f_j \in L_{n-1}^\perp(e_1, \dots, e_{j-1}, e_{j+1}, \dots, e_n)$, $\dim L_{n-1}^\perp = 1$. Если g – базис L_{n-1}^\perp то $f_j = \alpha g$. Из (6) $\Rightarrow (f_j, e_j) = 1 \Rightarrow \alpha = 1/(g, e_j) \Rightarrow$ существование и единственность векторов $f_j, j = \overline{1, n}$ биортогонального базиса.

T6. В паре биортогональных базисов e и f унитарного (евклидова) пр-ва V матрицы операторов A и A^* связаны соотношением $(A^*)^* = (A)^*$ (7)
 Док-во. Пусть $A = (a_{ij}), (A^*) = (b_{kl}) \Rightarrow A e_j = \sum_{k=1}^n a_{kj} e_k, A^* f_l = \sum_{k=1}^n b_{kl} f_k$
 Умножим 1-е равенство скалярно на f_l :

$$(A e_j, f_l) = \sum_{k=1}^n a_{kj} (e_k, f_l)$$

$$(A e_j, f_l) = (e_j, A^* f_l) = (e_j, \sum_{k=1}^n b_{kl} f_k) = \sum_{k=1}^n b_{kl} (e_j, f_k) = b_{jl}$$

$$\Rightarrow a_{ij} = \bar{b}_{ji}, i = \overline{1, n}, j = \overline{1, n} \Rightarrow (7)$$

Ст1. В ONB e $(A^*)^* = (A)^*$
Ст2. Для \forall ЛО $A \in L(V, V)$
 $\det A^* = \det \bar{A}, \operatorname{rg} A^* = \operatorname{rg} A$.

33. Нормальный оператор и нормальная матрица. V – унитарное или евклидово пр-во. ЛО $A \in L(V, V)$ **нормальный**, если $AA^* = A^*A$. Комплексная или вещественная квадратная матрица **нормальная**, если $AA^* = A^*A$.

31. Из определения и $T^* \Rightarrow$ оператор нормален $\Leftrightarrow \forall$ ONB его матрица нормальна.
T1. Собственный вектор нормального оператора, отвечающий собственному значению λ , является собственным вектором сопряженного оператора, отвечающим собственному значению $\bar{\lambda}$.

Док-во. Если A – нормальный, то $A - \lambda I$ также нормален. Пусть x – собственный вектор A , отвечающий $\lambda \Rightarrow (A - \lambda I)x = \theta$ и $((A - \lambda I)^* x, (A - \lambda I)x) = 0$. Т.к. $(Ax, y) = (x, A^*y)$, то $(x, (A - \lambda I)^*(A - \lambda I)x) = 0$, с учетом нормальности $A - \lambda I$: $(x, (A - \lambda I)^* x) = 0$, т.е. $((A - \lambda I)^* x, (A - \lambda I)^* x) = 0$ и $(A - \lambda I)^* x = \theta \Rightarrow$ по свойствам сопряжения $((A + B)^* = A^* + B^*, (\alpha A)^* = \bar{\alpha} A^*; (A^*)^* = A)$ $x = \theta$, т.е. $A^* x = \bar{\lambda} x$.

С1. Если A – нормальный, то $\ker A = \ker A^*$ (1) т.к. нетривиальные векторы ядра являются собственными векторами, отвечающими 0-ому собственному значению.
С2. Если A – нормальный, то $\ker A = \operatorname{im} A^*$, $\ker A^* = \operatorname{im} A$ (следует из $\ker A = \operatorname{im} A^*$, $\ker A^* = \operatorname{im} A$ и (1))
T2. Собственные векторы нормального оператора, отвечающие различным собственным значениям, попарно ортогональны.
 Док-во. Пусть $Ax = \lambda x, Ay = \mu y, \lambda \neq \mu \Rightarrow (Ax, y) = (\lambda x, y) = \lambda(x, y)$. Но, $(Ax, y) = (x, A^*y) = (x, \mu y) = \mu(x, y)$ и т.к. $\lambda \neq \mu$, то $(x, y) = 0$. ONB унитарного (евклидова) пр-ва, в котором матрица ЛО имеет треугольную форму, называется **базисом Шура** для этого оператора.

T3 (критерий нормальности). Оператор, действующий в унитарном пр-ве, нормален $\Leftrightarrow \exists$ ONB из собственных векторов этого оператора.
 Док-во. Необ-сть. Пусть A – нормальный оператор и e – его базис Шура (по теореме Шура (*) \exists ONB)
 $A_e = \begin{bmatrix} a_{11} & & & 0 \\ & a_{22} & & 0 \\ & & \dots & 0 \\ 0 & & & a_{nn} \end{bmatrix}, (A_e)^H = \begin{bmatrix} \bar{a}_{11} & & & 0 \\ & \bar{a}_{22} & & 0 \\ & & \dots & 0 \\ 0 & & & \bar{a}_{nn} \end{bmatrix}$
 и, по теореме (*) и 31, $A(A_e)^H = (A_e)^H A$. Для диа-гональных элементов матриц посленного равенства:
 $|a_{11}|^2 + |a_{12}|^2 + \dots + |a_{1n}|^2 = |a_{11}|^2, |a_{22}|^2 + \dots + |a_{2n}|^2 = |a_{22}|^2, |a_{n-1,n-1}|^2 + \dots + |a_{n-1,n}|^2 = |a_{n-1,n-1}|^2$
 $\Rightarrow a_{12} = a_{13} = \dots = a_{1n} = 0, a_{23} = a_{24} = \dots = a_{2n} = 0, \dots, a_{n-1,n} = 0 \Rightarrow A$ имеет диагональную форму \Rightarrow базис Шура является ONB из собственных векторов оператора A .

Дост-сть. Пусть e – ONB из собственных векторов $A \Rightarrow$
 $A_e = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \dots \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}, (A_e)^H = \begin{bmatrix} \bar{\lambda}_1 & & 0 \\ & \bar{\lambda}_2 & \\ 0 & & \dots \\ & & & \bar{\lambda}_n \end{bmatrix}$
 Из перестановочности диагональных матриц $\Rightarrow A$ – нормальная матрица \Rightarrow по 31 A – нормальный оп-р.

С3. В унитарном пр-ве нормальный оператор A и его сопряженный A^* имеют общий ONB из собственных векторов.
T4. Если V собственный вектор оператора A , действующего в унитарном пр-ве V , является собственным вектором сопряженного оператора A^* , то A – нормальный.
 Док-во. \forall оператор, действующий в комплексном пр-ве, имеет хотя бы 1 собственный вектор. Пусть $\dim V = n$ и e_1 – собственный вектор оператора $A \Rightarrow e_1$ – собственный вектор оператора A^* и по T(3*) подпространство $L_{n-1} = L^\perp(e_1)$ инвариантно относительно оператора A . В этом подпространстве \exists собственный вектор $e_2 \in L_{n-1}$ оператора A , при этом $e_2 \perp e_1$. Вектор e_2 также является собственным вектором A^* и (e_2) инвариантно относительно $A^* \Rightarrow L_{n-2} = L^\perp(e_2)$ (т.е. ортогональное дополнение $L(e_2)$ до L_{n-1}) инвариантно относительно оператора A . Поступая ана-но, построим ортогональную систему собственных векторов e_1, \dots, e_n оператора $A \Rightarrow$ векторы $e_i / |e_i|, e_1, \dots, e_n / |e_n|$ образуют ONB пр-ва V , состоящий из собственных векторов A , и в силу T3 A – нормальный оператор.

Подобные комплексные (вещественные) матрицы A и $B = Q^{-1} A Q$ называются **унитарно (ортогонально) подобными**, если матрица преобразования подобия Q унитарна (ортогональна): $Q Q^* = Q^* Q = I (Q Q^* = Q^* Q = I)$. Соотношение подобия для унитарно подобных матриц A и B : $B = Q^{-1} A Q$ для ортогонально подобных: $B = Q^T A Q$.
T5. Квадратная комплексная матрица нормальна \Leftrightarrow она унитарно подобна диагональной матрице.
 Док-во. Пусть $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ – заданная матрица. Рассмотрим V унитарное пр-во V размерности n . Зафиксируем в V произвольный ONB f . Пусть $A \in L(V, V)$ – ЛО, матрица которого в базисе f совпадает с матрицей $A: A = A_f$ (по T(4*) такой оператор \exists). В силу T3 \exists ONB e , в котором матрица A имеет диагональную форму. При переходе от базиса e к базису $f = e Q$ матрица оператора изменяется по закону $A_f = Q^{-1} A Q$. Q . Это равносильно их подобию.

T6. В паре биортогональных базисов e и f унитарного (евклидова) пр-ва V матрицы операторов A и A^* связаны соотношением $(A^*)^* = (A)^*$ (7)
 Док-во. Пусть $A = (a_{ij}), (A^*) = (b_{kl}) \Rightarrow A e_j = \sum_{k=1}^n a_{kj} e_k, A^* f_l = \sum_{k=1}^n b_{kl} f_k$
 Умножим 1-е равенство скалярно на f_l :

$$(A e_j, f_l) = \sum_{k=1}^n a_{kj} (e_k, f_l)$$

$$(A e_j, f_l) = (e_j, A^* f_l) = (e_j, \sum_{k=1}^n b_{kl} f_k) = \sum_{k=1}^n b_{kl} (e_j, f_k) = b_{jl}$$

$$\Rightarrow a_{ij} = \bar{b}_{ji}, i = \overline{1, n}, j = \overline{1, n} \Rightarrow (7)$$

3* Если подпространство L инвариантно относительно оператора A , то его ортогональное дополнение L^\perp инвариантно относительно сопряженного оператора A^* .
4* Пусть $\dim V = n, \dim W = m$. Тогда \exists взаимно однозначное соответствие между ЛО из $L(V, W)$ и матрицами из $P^{m \times n}$.

34. Блочно-диагональная форма вещественной нормальной матрицы. Пусть V – унитарное или евклидово пр-во. ЛО $A \in L(V, V)$ называется **нормальной**, если $AA^* = A^*A$. Квадратная матрица A (комплексная или вещественная) называется **нормальной**, если $AA^* = A^*A$.

T1. Собственные векторы нормального оператора, отвечающие различным собственным значениям, попарно ортогональны.
T2 (критерий нормальности). Оператор, действующий в унитарном пр-ве, нормален $\Leftrightarrow \exists$ ONB из собственных векторов этого оператора.
 Пусть e – ONB из собственных векторов нормального оператора A , тогда

$$A_e = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ & & \dots \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}, (A_e)^H = \begin{bmatrix} \bar{\lambda}_1 & & 0 \\ & \bar{\lambda}_2 & \\ & & \dots \\ 0 & & & \bar{\lambda}_n \end{bmatrix}$$

Пусть A – вещественная нормальная матрица. В силу нормальности, все жордановы клетки имеют порядок 1. Предположим, что $\lambda = a + ib$ – собственное значение с ненулевой мнимой частью b , и пусть $A(x + iy) = (a + ib)(x + iy) = (ax - by) + i(bx + ay)$, $x, y \in \mathbb{R}^n \Rightarrow$
 $A[x, y] = [x, y] \begin{bmatrix} a & b \\ -b & a \end{bmatrix}$ (1)

Сопряженное число $\bar{\lambda} = a - ib$ тоже будет собственным значением, отвечающим собственному вектору $x - iy$. Для нормальной матрицы собственные векторы для различных собственных значений ортогональны $\Rightarrow (x + iy, x - iy) = (x, x) - (y, y) + 2i(x, y) \Rightarrow (x, y) = 0, |x| = |y| \Rightarrow$ равенство (1) сохраняется при замене на нормированные и ортогональные векторы x/s и $y/s, s = |x| = |y|$. Т.о. имеет место

T. Для \forall вещественной нормальной матрицы \exists вещественный ONB, в котором она является прямой суммой вещественных блоков порядка 1 и вещественных блоков порядка 2 вида $\begin{bmatrix} a & b \\ -b & a \end{bmatrix}$.

35. Эрмитовы операторы и эрмитовы матрицы. Эрмитово разложение ЛО. Пусть $A \in L(V, W)$. Отображение $A^*: W \rightarrow V$ называется **сопряженным оператором** к A , если $(Ax, y) = (x, A^*y)$, $\forall x \in V, y \in W$.

ЛО A , действующий в унитарном (евклидовом) пр-ве, называется **самосопряженным**, если $A = A^*$. Само-сопряженный оператор в унитарном пр-ве называют **эрмитовым**. Квадратная матрица A (комплексная или вещественная) называется **самосопряженной**, если $A = A^*$. Комплексную самосопряженную матрицу называют **эрмитовой**.

Из определения \Rightarrow
 1° Эрмитов оператор нормален ($AA^* = A^*A$)
 2° Оператор эрмитов \Leftrightarrow в \forall ONB он имеет эрмитову матрицу.
 3° Определитель эрмитова оператора веществен.

4° Если подпространство L инвариантно относительно самосопряженного оператора A , то L^\perp также инвариантно относительно A . Это следует из T(Если подпространство L инвариантно от-но оператора A , то его ортогональное дополнение L^\perp инвариантно от-но сопряженного оператора A^*).
 5° Эрмитов оператор на V инвариантным подпространстве индуцирует эрмитов оператор.
T1 (спектральная характеристика самосопряженного оператора). Нормальный оператор в унитарном пр-ве эрмитов \Leftrightarrow все корни его характеристического многочлена вещественны. Док-во. Необ-сть. В унитарном пр-ве утверждение означает, что все собственные значения эрмитова оператора вещественны, и вытекает из $Ax = \lambda x$ и $Ax = \bar{\lambda} x$ с учетом T(Собственный вектор нормального оператора, отвечающий собственному значению λ , является собственным вектором сопряженного оператора, отвечающим собственному значению $\bar{\lambda}$).

Дост-сть. Пусть A – нормальный и все корни его характеристического многочлена вещественны \Rightarrow в унитарном пр-ве \exists ONB e_1, \dots, e_n из собственных векторов оператора A . Если $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i - y$ вектор пр-ва, то $Ax = \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i e_i$ и $A^* x = \sum_{i=1}^n x_i \bar{\lambda}_i e_i = \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i e_i$ т.к. $\lambda_i \in \mathbb{R} \Rightarrow Ax = A^* x, \forall x \in V \Rightarrow A = A^*$.

Подобные комплексные матрицы A и $B = Q^{-1} A Q$ называются **унитарно подобными**, если матрица преобразования подобия Q унитарна: $Q Q^* = Q^* Q = I$. Соотношение подобия: $B = Q^{-1} A Q$.
 Из T1 \Rightarrow оператор, действующий в унитарном пр-ве, эрмитов $\Leftrightarrow \exists$ ONB, в котором его матрица имеет вещественную диагональную форму, или, в матричной формулировке: квадратная комплексная матрица является эрмитовой \Leftrightarrow она унитарно подобна вещественной диагональной матрице.

ЛО $A \in L(V, V)$ в унитарном пр-ве V называется **косэрмитовым**, если $A^* = -A$. Квадратная комплексная матрица – **косэрмитова**, если $A^H = -A$. Из определения \Rightarrow оператор A косэрмитов \Leftrightarrow его матрица в \forall ONB пр-ва косэрмитовая.
T2. ЛО A в унитарном пр-ве эрмитов \Leftrightarrow оператор A – косэрмитов.
 Док-во. По св-ву сопряжения $(iA)^* = -iA^* \Rightarrow (iA)^* = -iA^* \Leftrightarrow A^* = A^*$.

T3 (эрмитово разложение ЛО). ЛО A в унитарном пр-ве можно представить, и притом единственным образом, в виде суммы эрмитова оператора B и косэрмитова оператора $C: A = B + C$ (1)
 Док-во. Положим $B = \frac{1}{2}(A + A^*), C = \frac{1}{2}(A - A^*)$ (2) $\Rightarrow B^* = B, C^* = -C$ и $A = B + C$. Единственность такой пары операторов следует из того, что для V другой пары операторов B_1 и C_1 таких, что $B_1^* = B_1, C_1^* = -C_1$ и $A = B_1 + C_1$ имеем $A^* = B_1 - C_1$ или $\frac{1}{2}(A + A^*) = B_1, \frac{1}{2}(A - A^*) = C_1 \Rightarrow$ в силу (2) $B_1 = B, C_1 = C$.

T4. ЛО $A \in L(V, V)$ в унитарном пр-ве нормален \Leftrightarrow операторы B и C в эрмитовом разложении (1) этого оператора перестановочны.
 Док-во. Если $A = B + C$, то $A^* = B - C$ и $AA^* = B^2 - BC - CB - C^2, A^* A = B^2 - CB + BC - C^2$, т.е. $AA^* - A^* A = 2(CB - BC) \Rightarrow AA^* = A^* A \Leftrightarrow CB = BC$.

36. Симметрические операторы и матрицы.

Пусть А ∈ L(V, W). Отображение А*: W → V называется сопряженным оператором к оператору А, если (Ax, y) = (x, A*y), ∀ x ∈ V, y ∈ W.

ЛО А, действующий в унитарном (евклидовом) пр-ве, называется самосопряженным, если А = А*. Самосопряженный оператор в евклидовом пр-ве называют симметрическим. Квадратная матрица А (комплексная или вещественная) называется самосопряженной, если А = А*.

Из определения => 1°. Симметрический оператор нормален (AA* = A*A) 2°. Оператор является симметрическим <-> в V ОНБ он имеет симметрическую матрицу. 3°. Определитель симметрического оператора веществен. 4°. Если подпространство L инвариантно отн-но симметрического оператора А, то L также инвариантно относительно А. Это следует из T(Если подпространство L инвариантно относительно оператора А, то его ортогональное дополнение L* инвариантно отн-но сопряженного оператора А*).

5°. Симметрический оператор на V инвариантно подпространстве индуцирует симметрический оп-р. Т1 (спектральная характеристика самосопряженного оператора). Нормальный оператор в еври-довом пр-ве является симметрическим <-> все корни его характеристического многочлена вещественны. Док-во. Необх-сть. В унитарном пр-ве утверждение означает, что все собственные значения эрмитова оператора вещественны, и вытекают из Ax = λx и Ax = λx с учетом T(Собственный вектор нормально-го оператора, отвечающий собственному значению λ, является собственным вектором сопряженного оператора, отвечающим собственному значению λ̄). Докажем для евклидова пр-ва Е. Пусть е - ОНБ Е, тогда А - самосопряженная (вещественная) матрица. Рассмотрим U унитарное пр-во U(dim U = dim E), и в нем V ОНБ f. Тогда матрице А, отвечает самосопряженный оператор B ∈ L(U, U), для которого А, явля-ется матрицей в базисе f: Ax = By => характеристические многочлены А и B совпадают и по доказанно-му выше (применительно к В) все корни характеристического многочлена оператора А вещественны.

Дост-сть. Пусть А - нормальный оператор и все корни его характеристического многочлена вещественны => в евклидовом пр-ве ∃ ОНБ e1, ..., en из собственных векторов оператора А. Если x = ∑_{i=1}^n xi ei - V вектор пр-ва, то Ax = ∑_{i=1}^n xi Ai ei и Ax = ∑_{i=1}^n xi λi ei = ∑_{i=1}^n xi λi ei т.к. λi ∈ ℝ => Ax = Ax*, ∀ x ∈ V => А = А*.

Подобные вещественные матрицы А и B = Q^-1 A Q ортогонально подобны, если матрица преобразования подобия Q ортогональна: Q^-1 A Q = B. Соотношение подобия: B = Q^-1 A Q. Из T1 => оператор, действующий в евклидовом пр-ве, является симметрическим <-> ∃ ОНБ, в котором его матрица имеет вещественную диагональную форму, или: квадратная вещественная матрица является симметрической <-> она унитарно подобна вещественной диагональной матрице.

ЛО А ∈ L(V, V) в евклидовом пр-ве V кососимметрический, если А* = -А. Квадратная веществен. матрица кососимметрическая, если А* = -А. Из определения => оператор А кососимметричен <-> его матрица в V ОНБ пр-ва кососимметрична. Т2(ортогональное разложение ЛО). ЛО А в евклидовом пр-ве можно представить, и притом единственным образом, в виде суммы симметрического оператора B и кососимметрического оператора С: А = B + С (1) Док-во. Положим B = 1/2(A + A*), C = 1/2(A - A*) (2) => B* = B, C* = -C и А = B + С. Единственность такой пары операторов следует из того, что для V другой пары операторов B1 и C1 таких, что B1* = B1, C1* = -C1 и A = B1 + C1 имеем A* = B1 - C1 или 1/2(A + A*) = B1, 1/2(A - A*) = C1 т.е. в силу (2) B1 = B, C1 = C.

Т3. ЛО А ∈ L(V, V) в евклидовом пр-ве нормален <-> операторы B и C эрмитово разложении (1) этого оператора перестановчивы. Док-во. Если А = B + С, то А* = B* - C* и А*А = (B* - C*)(B + C), АА* = (B + C)(B* - C*) => А*А = АА* <-> CB = BC.

или: квадратная комплексная матрица унитарна <-> когда она унитарно подобна диагональной матрице, у которой все диагональные элементы по модулю = 1. *. В конечномерном пр-ве V следующие утверждения равносильны: для А ∈ L(V, V) 1) А А* = I 5) det A ≠ 0 2) А* А = I 6) А обратим; 3) А не вырожден 7) А биективен; 4) im A = V

**. В евклидовом (унитарном) пр-ве скалярное произведение векторов x = ∑_{i=1}^n xi ei, y = ∑_{i=1}^n yi ei, заданных своими координатами в базисе e, вычисляется по правилу (x, y) = ∑_{i=1}^n xi yi.

37. Унитарные операторы и унитарные матрицы.

ЛО U действующий в унитарном (евклидовом) пр-ве, - унитарный (ортогональный), если U*U = U*U = I. Из определения => 1°. Оператор U унитарен (ортогонален) <-> в V ОНБ он имеет унитарную (ортогональную) матрицу: U U* = U*U = I(U*U = U*U = I) 2°. Для унитарного (ортогонального) U: |det U| = 1 3°. Унитарный (ортогональный) оператор нормален, т.к. U*U = U U*

Т1 (критерии унитарности). В унитарном (евклидово-вом) пр-ве V следующие утверждения равносильны: 1) оператор U унитарен (ортогонален); 2) U*U = I 3) U U* = I 4) оператор U сохраняет скалярное произведение: (Ux, Uy) = (x, y) ∀ x, y ∈ V 5) оператор U сохраняет длину: |Ux| = |x|, ∀ x ∈ V 6) оператор U переводит V ОНБ В в ОНБ; 7) оператор U переводит хотя бы 1 ОНБ В в ОНБ.

Док-во. 1 => 2 <-> 3. Из U*U = I или U U* = I => невырожденность U и существование U^-1. Умножение этих равенств на U^-1 (справа или слева) приводит к U*U^-1 = I => 2 => 1, 3 => 1. Переход 1 => 2, 1 => 3 из определения. 1 => 4. U*U = I => (Ux, Uy) = (x, U*Uy) = (x, y) ∀ x, y ∈ V 4 => 1. (x, U*Uy) = (Ux, Uy) = (x, y), ∀ x, y ∈ V => U*U = I на основании T(Если А, В - ЛО из L(V, W) и (Ax, y) = (Bx, y), ∀ x ∈ V, y ∈ W, то А = В). 4 => 5. |Ux| = √(|Ux|^2) = √(|x|^2) = |x|, ∀ x ∈ V 5 => 4. Это следует из соотношений: (x, y) = (x + y|^2 - |x|^2 - |y|^2)/2 в евклидовом пр-ве и (x, y) = (x + y|^2 - |x|^2 - |y|^2 + i|x + y|^2 - i|x - y|^2)/4 в унитарном пр-ве.

6 => 6. Очевидно, т.к. (Ue_i, Ue_j) = (e_i, e_j) = δ_ij 6 => 4. Если e1, ..., en - ОНБ V и x = ∑_{i=1}^n xi ei, y = ∑_{i=1}^n yi ei, то Ux = ∑_{i=1}^n xi Ue_i, Uy = ∑_{i=1}^n yi Ue_i и т.к. Ue1, ..., Uen - ОНБ, то, согласно (**), (Ux, Uy) = ∑_{i=1}^n xi yi = (x, y) ∀ x, y ∈ V 6 => 7. Очевидно. 7 => 6. Этот переход доказан в п. 6 => 4.

С. Унитарный (ортогональный) оператор на V инвариантно подпространстве индуцирует унитарный (ортогональный) оператор, т.к. сохраняет скалярное произведение и пары векторов этого подпространства. Т2 (спектральная характеристика унитарного оператора). Нормальный оператор в унитарном пр-ве унитарен <-> все его собственные значения по модулю равны 1. Док-во. Необх-сть справедлива в унитарном и евклидовом пр-ве и означает, что все собственные значения унитарного (и ортогонального) оператора U по модулю равны 1. Докажем это. Пусть x - собственный вектор оператора U и λ - отвечающее ему собственное значение => (Ux, Ux) = (x, Ux) = |λ|^2(x, x) = |λ|^2(x, x) Но (Ux, Ux) = (x, U*Ux) = (x, x) => |λ|^2 = 1.

Дост-сть. Если U - нормальный оператор, то по критерию нормальности (Оператор, действующий в унитарном пр-ве, нормален <-> ∃ ОНБ из собственных векторов этого оператора) в пр-ве V ∃ ОНБ e1, ..., en из собственных векторов оператора U => для Vx = ∑_{i=1}^n xi ei ∈ V: Ux = ∑_{i=1}^n xi λi ei, |λi| = 1, i = 1, n. В силу ортонормированности базиса e согласно (***) => (x, x) = ∑_{i=1}^n |xi|^2 и (Ux, Ux) = ∑_{i=1}^n |λi|^2 |xi|^2 = ∑_{i=1}^n |xi|^2 => |Ux|^2 = |x|^2, ∀ x ∈ V, и U - унитарный оператор (из T1: 5 => 1). *

Т3. Если подпространство L инвариантно отн-но унитарного (ортогонального) оператора U, то его ортогональное дополнение L* также инвариантно относительно U. Док-во. Пусть у ∈ L*. Покажем, что Uу ∈ L*, т.е. (x, Uу) = 0, ∀ x ∈ L. Оператор U индуцирует на подпространстве L унитарный (ортогональный) оператор U|L => оператор U|L обратим и его образ совпадает со всем подпространством L, т.е. im U|L = L (T*) => для Vx ∈ L ∃ x1 ∈ L: x = Ux1 => (x, Uу) = (Ux1, Uу) = (x1, y) = 0, т.к. x1 ∈ L, у ∈ L*. Из того что унитарный оператор нормален и все его собственные значения по модулю = 1 => в пр-ве V ∃ ОНБ e, в котором матрица унитарного оператора U имеет диагональную форму

Ue = [λ1 0 ... 0; 0 λ2 ... 0; λn] где |λi| = 1, i = 1, n.

или: квадратная комплексная матрица унитарна <-> когда она унитарно подобна диагональной матрице, у которой все диагональные элементы по модулю = 1. *. В конечномерном пр-ве V следующие утверждения равносильны: для А ∈ L(V, V) 1) А А* = I 5) det A ≠ 0 2) А* А = I 6) А обратим; 3) А не вырожден 7) А биективен; 4) im A = V

**. В евклидовом (унитарном) пр-ве скалярное произведение векторов x = ∑_{i=1}^n xi ei, y = ∑_{i=1}^n yi ei, заданных своими координатами в базисе e, вычисляется по правилу (x, y) = ∑_{i=1}^n xi yi.

38. Блочнo-диагональная форма ортогонал. матрицы.

ЛО Q действующий в евклидовом пр-ве, называется ортогональным, если Q*Q = Q Q* = I. Из определения: 1°. Оператор Q ортогонален <-> в V ОНБ он имеет ортогональную матрицу: Q Q^T = Q^T Q = I 2°. Для ортогонального оператора Q |det Q| = 1 (1) 3°. Ортогональный оператор нормален, т.к. Q*Q = Q Q* Пусть Q - ортогональный оператор, действующий в евклидовом пр-ве E. По T(Нормальный оператор в унитарном пр-ве унитарен <-> все его собственные значения по модулю равны 1) и равенству (1) для его собственных значений λ и определителя (т.к. λ ∈ ℝ, det Q ∈ ℝ) имеем: λ = ±1, det Q = ±1 (2) В V ОНБ e оператор Q имеет ортогональную матрицу Q => Q^-1 = Q^T (3)

1. В 1-мерном пр-ве матрица ортогонального оператора Q имеет вид: Q = [±1] (4) => Q = I либо Q = -I 2. В 2-мерном пространстве матрица ортогонального оператора Q имеет вид: Q = [α β; γ δ] причем в силу (3) [α β; γ δ]^T = [α γ; β δ], и, с учетом (2) и Q^-1 = 1/det Q Q^T, где Q - присоединенная матрица имеем ±[α γ; β δ] = [α β; γ δ] (5)

а) Если det Q = 1, то (5) означает [δ -β; -γ α] = [α β; γ δ] => Q = [α β; -β α], α^2 + β^2 = 1 Положим α = cos φ, β = -sin φ, получим Q = [cos φ -sin φ; sin φ cos φ] (6) б) Если det Q = -1, то (5) означает [δ -β; -γ α] = [α β; γ δ] => Q = [α β; γ α], α^2 + β^2 = 1; при этом f(λ) = det(Q - λI) =

= λ^2 - 1 => оператор Q в 2-мерном пространстве имеет 2 различных собственных значения: λ1 = 1, λ2 = -1, и для него ∃ ОНБ f, в котором его матрица имеет вид Q = [1 0; 0 -1] (7) Т1. Для V ортогонального оператора Q в евклидовом пр-ве ∃ ОНБ e, в котором его матрица имеет квазидиагональную форму с клетками вида (4) и (6) на главной диагонали. Док-во. Индукция по размерности n пр-ва V. Для n = 1, 2 T1 вытекает из (4), (6), (7). Пусть n ≥ 3 и T1 верна для ортогональных операторов в пр-вах dim = k < (n - 1). Докажем T1 для dim = n. По T(V всякого ЛО в вещественном пр-ве ∃ 1-мерное или 2-мерное инвариантное подпространство) для оператора Q ∃ 1-мерное или 2-мерное инвариантное подпространство L. Если dim L = 1, то Q|L - ортогональный оператор (ортогональный оператор на V инвариантно подпространстве индуцирует ортогональный оператор, т.к. сохраняет скалярное произведение) в 1-мерном пр-ве и в ОНБ e1 пр-ва L его матрица имеет вид (4). Если же dim L = 2, то Q|L - ортогональный оператор в 2-мерном пр-ве и в ОНБ e1, e2 пр-ва L его матрица имеет вид (6) или (7). По T(Если подпространство L инвариантно отн-но ортогональному оператору Q, то его ортогональное дополнение L* также инвариантно относительно Q) ортогональное дополнение L* инвариантно отн-но оператору Q. По индуктивному предположению в пр-ве L* ∃ ОНБ e3, ..., en (или e3, ..., em), в котором матрица оператора Q|L* имеет требуемый вид. Тогда в базисе e1, ..., en матрица оператора Q также будет иметь требуемый вид.

После перестановки векторов построенного базиса матрица ортогонального оператора Q будет иметь вид

U = [1 0 ... 0; 0 -1 ... 0; ... cos φ1 -sin φ1; 0 sin φ1 cos φ1; ... cos φn -sin φn; 0 sin φn cos φn; 0 0 ... 1] (8)

Матрица (8) - каноническая формой матрицы ортогонального оператора. Простое вращение - оператор в евклидовом пр-ве, имеющий в некотором ОНБ матрицу:

[1 0 ... 0; 0 cos φ1 -sin φ1; 0 sin φ1 cos φ1; ... 0 0 ... 1] (9)

Простое отражение - оператор в евклидовом пр-ве, который в некотором ОНБ имеет матрицу вида

[1 0 ... 0; 0 -1 ... 0; ... 0 0 ... 1] (10)

Из определения => простое вращение и простое отражение - ортогональные операторы, т.к. их матрицы (9) и (10) в ОНБ ортогональны. Простое вращение - это поворот в некоторой 2-мерной плоскости, оставляет неизменным (n - 2)-мерное подпространство, ортогональное этой плоскости. Простое отражение меняет направление всех векторов некоторого 1-мерного подпространства и не изменяет его (n - 1)-мерное ортогональное дополнение. Т2. Всякий ортогональный оператор можно представить как произведение некоторого числа простых вращений и простых отражений. => из того, что матрицу вида (8) можно представить в виде произведения некоторого числа матриц вида (9), (10), *

39. Знакоопределенные операторы и матрицы.

Квадратный корень из оператора. Т1. Если в унитарном пр-ве V для Vx выполняется равенство (x, Bx) = 0, то B = O. Док-во. Для V y, z ∈ V имеем (B(y+z), y+z) = 0 и (B(iy+z), iy+z) = 0, т.е. (By, y) + (Bz, z) + (Bz, y) + (By, z) + (Bz, z) = 0, (By, y) - i(Bz, y) + i(By, z) + (Bz, z) = 0 или, с учетом условия теоремы, (Bz, y) + (By, z) = 0, -i(Bz, y) + i(By, z) = 0. Прибавим к 1-му равенству 2-е, умноженное на i: (By, z) = 0 ∀ y, z ∈ V => B = O (T(Если А, В - ЛО из L(V, W) и (Ax, y) = (Bx, y), ∀ x ∈ V, y ∈ W, то А = В)). *

ЛО А, действующий в унитарном (евклидовом) пр-ве, называется самосопряженным, если А = А*. Самосопряженный оператор в унитарном пр-ве - эрмитов Т2. ЛО А в унитарном пр-ве V эрмитов <-> (Ax, x) ∈ ℝ, ∀ x ∈ V (1) Док-во. Необх-сть. Если А - эрмитов оператор, то (Ax, x) = (x, A*x) = (x, Ax), ∀ x ∈ V => (Ax, x) = (Ax, x) и (Ax, x) ∈ ℝ, ∀ x ∈ V. Дост-сть. Пусть (Ax, x) ∈ ℝ => (Ax, x) = (x, Ax) и (Ax, x) = (x, A*x) => (x, (A - A*)x) = 0 ∀ x ∈ V => по T1 А = А*.

Самосопряженный оператор в унитарном (евклидовом) пр-ве называется положительно определенным, если (Ax, x) > 0 ∀ x ≠ 0, неотрицательно определенным (оприцательно определенным или неположительно определенным), если (Ax, x) ≥ 0 ∀ x ≠ 0 (соответственно (Ax, x) < 0 или (Ax, x) ≤ 0): А > О, А ≥ О, А < О, А ≤ О. Т3. Самосопряженный оператор А в унитарном (и евклидовом) пр-ве положительно определен (А ≥ О, А > О, А ≤ О) <-> все его собственные значения λ > 0 (λ ≥ 0, λ < 0, λ ≤ 0). Док-во. для А > О. Необх-сть. Если А > О, то (Ax, x) > 0 ∀ x ≠ 0 => это верно и для собственного вектора x = (Ax, x) = (λx, x) = λ(x, x) > 0, где (x, x) > 0 => λ > 0. Дост-сть. Если А - самосопряженный, то ∃ ОНБ из собственных векторов e1, ..., en оператора А. При этом соответствующие собственные значения λi > 0, i = 1, n => для Vx = ∑_{i=1}^n xi ei ≠ 0 имеем

(Ax, x) = (∑_{i=1}^n xi λi ei, ∑_{i=1}^n xi ei) = ∑_{i=1}^n xi^2 λi > 0. С. Если А > О (или А ≥ О), то А обратим, так как det A = λ1 · ... · λn. Т4. Оператор, обратный к положительно определенному оператору, положительно (отрицательно) определен. Док-во. Если А - самосопряженный оп-р, то А^-1 - тоже самосопряженный оп-р, т.к. согласно свойствам сопряжения (A^-1)* = (A*)^-1 = A^-1. Если А > О (А < О), то все собственные значения оператора А^-1 положительны (отрицательны), т.к. они обратны собственным значениям А. Из Т3 => А^-1 > О (А^-1 < О).

Т5. Для V неотрицательно (положительно) определенного оператора А ∃ неотрицательно (положительно) определенный оператор В такой, что В = А. Док-во. Существование. Пусть e1, ..., en - ОНБ из собственных векторов оператора А и Aei = λi ei, i = 1, n. По условию λi ≥ 0, i = 1, n. Положим Be_i = √λi ei, i = 1, n (3)

Из (3) => B ≥ O (B > O), т.к. B - нормальный (ибо ∃ ОНБ e1, ..., en из собственных векторов B), при этом он самосопряжен (ибо его собственные значения √λi ∈ ℝ) и, кроме того, √λi ≥ 0 (√λi > 0). Оператор B - искомым, т.к. в силу (3) B^2 ei = λi ei = Aei, i = 1, n. Единственность. Пусть ∃ другой оператор C ≥ O (C > O): C = A. Тогда ∃ ОНБ f1, ..., fn из собственных векторов С. Если Cfi = μi fi, i = 1, n, то Af_i = C^2 f_i = μi^2 f_i, i = 1, n => μi^2 являются собственными значениями оператора А => совпадают с числами λi. Покажем, что Cei = √λi ei, i = 1, n (4) этим в силу (3) будет доказано, что C = B. Разложим вектор ei по базису f_i: ei = ∑_{k=1}^n α_k f_k (5) В этом равенстве участвуют собственные векторы e1, f1, ..., fn оператора А, отвечающие собственным значениям λ1, μ1^2, ..., μn^2. Из линейной независимости собственных векторов, отвечающих различным собственным значениям => в разложении (5) отличными от 0 будут коэффициенты α_i лишь при тех f_k, которые отвечают собственному значению μi^2 = λi =>

Cei = ∑_{k=1}^n α_k C f_k = ∑_{k=1}^n α_k √λ_k f_k = √λ_i ∑_{k=1}^n α_k f_k = √λ_i ei, т.е. (4)

Оператор А называется квадратным корнем из оператора В

52. Задача о наилучшем приближении в конечномерном нормированном пространстве. V – линейное пр–во, вещественное или комплексное.

Норма в V – отображение $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$, ставящее в соответствие V вектору $x \in V$ число $\|x\| \in \mathbb{R}$ и удовлетворяющее аксиомам: $\forall x, y \in V$ и $\forall \alpha \in \mathbb{R}(C)$ 1) $\|x\| \geq 0$, $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = \theta$ 2) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$; 3) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ (неравенство треугольника). Мин–во M называется **метрическим пр–вом**, если задано отображение $\rho: M \times M \rightarrow \mathbb{R}$, которое каждой упорядоченной паре элементов $x, y \in M$ ставит в соответствие число $\rho(x, y) \in \mathbb{R}$:

1) $\rho(x, x) \geq 0$, $\forall x, y \in M$; $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$;
2) $\rho(x, y) = \rho(y, x)$, $\forall x, y \in M$
3) $\rho(x, z) \leq \rho(x, y) + \rho(y, z) \forall x, y, z \in M$.

Пост–ств векторы $\{x^k\}$ в нормированном пр–ве V называется **сходящейся по норме** к вектору $a \in V$, если $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x^k - a\| = 0$, вектор a – **предел** $\{x^k\}$ по норме $\|\cdot\|$: $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x^k - a\| = 0$ или $x^k \rightarrow a$. Пусть $x_0 \in V$ и $r > 0$. $S(x_0, r) = \{x \in V \mid \|x - x_0\| \leq r\}$ – **сфера радиуса r с центром x_0 по норме $\|\cdot\|$** , $B(x_0, r) = \{x \in V \mid \|x - x_0\| < r\}$ – **замкнутый шар радиуса r с центром x_0 по норме $\|\cdot\|$** .

Мин–во S **ограничено**, если оно целиком содержится в некотором шаре. Мин–во S **замкнуто**, если оно содержит все свои предельные точки. Мин–во S **компактно**, если из послед–ти точек $x^k \in S$ можно выделить подпоследовательность, сходящуюся к некоторой точке $x \in S$. Компактное множество обязано быть замкнутым. Обратное не верно: метрическое пр–во M всегда является замкнутым множеством, но может и не быть компактным. \forall компактное множество S является ограниченным (подпоследовательность неограниченной послед–ти не может быть сходящейся, т.к. не может быть ограниченной).

Вещественная функция $f(x)$, определенная для точек x метрического пр–ва M , называется **непрерывной** в $x \in M$, если для $\forall \{x^k\} \rightarrow x$, послед–ти $f(x^k) \rightarrow f(x)$. **T (Вейерштрасса)**. Для f вещественной $f(x)$, **непрерывной** во всех точках компактного множества S . Э точки $x_{min}, x_{max} \in S$: $f(x_{min}) \leq f(x) \leq f(x_{max})$ для $\forall x \in S$. Док–во. Пусть $f(x^k) > k$ для некоторой $\{x^k\} \in S \Rightarrow$ если $x^k \rightarrow x$, то т.к. $f(x^k)$ непрерывна, $f(x^k) \rightarrow f(x)$, но $f(x^k)$ не может сойтись, т.к. не ограничена \Rightarrow противоречие $\Rightarrow f(x)$ ограничена сверху. Пусть $x_{min} = \text{TBG}$. Для $\{x^k\} \in S \Rightarrow$ для $\forall k$ Э точка $x^k \in S$: $x_{min} - 1/k \leq f(x^k) \leq x_{min}$. Выберем сходящуюся подпоследовательность $x^{k_i} \rightarrow x$ и перейдем в последних неравенствах к пределу $\Rightarrow f(x) = x_{min}$. Ограниченность снизу и существование точки минимума доказывается переходом к $g(x) = -f(x)$. **ЛП**. Для произвольной нормы $\|\cdot\|$ в пр–ве C^n функция $f(x) = \|x\|$ непрерывна относительно 2–нормы. Док–во. Пусть $x^k = [x_1^k, \dots, x_n^k]^T \rightarrow x = [x_1, \dots, x_n]^T$. Используя неравенство треугольника для нормы: $|f(x^k) - f(x)| = | \|x^k\| - \|x\| | \leq \|x^k - x\| \leq \sum_{i=1}^n |x_i^k - x_i| \cdot \|e_i\|$

где $e_i = [0, \dots, 1, \dots, 0]^T$. Правая часть $\rightarrow 0$ при $x^k \rightarrow x$. $\|x^k - x\| = \left(\sum_{i=1}^n |x_i^k - x_i|^2 \right)^{1/2} \rightarrow 0$. Пусть $x \in V$ и L – ненулевое множество векторов из V . **Расстояние** между x и L – величина $\gamma = \inf \|x - z\|$

Вектор $z_0 \in L$ называется **элементом наилучшего приближения** x на L , если $y = \|x - z_0\|$. **Л2 (о наилучшем приближении)**. Пусть L конечномерное подпространство в нормированном пр–ве V . Тогда для $\forall x \in V \exists$ вектор $z_0 \in L$: $\|x - z_0\| \leq \|x - z\| \forall z \in L$. Док–во. Фиксируем $\epsilon > 0$ и рассмотрим $\forall z$ такой, что $\|x - z\| \leq \gamma + \epsilon \Rightarrow \|z\| \leq R \equiv \gamma + \epsilon + \|x\| \Rightarrow \gamma = \inf_{\|z\| \leq R} \|x - z\|$. По Л1 $f(x) = \|x - z\|$ непрерывна на замкнутом шаре $\|z\| \leq R$ конечномерного пр–ва L . По теореме Вейерштрасса, $\gamma = \|x - z_0\|$ для некоторого $z_0 \in L$.

53. ЛО в нормированных пр–вах. Непрерывность и ограниченность. Норма ЛО. Пусть V и W – линейные пр–ва над общим полем P .

Отображение $A: V \rightarrow W$ называется ЛО, **действующим из пр–ва V в пр–во W** , если для $\forall x, y \in V, \alpha \in P$: 1) $A(x + y) = Ax + Ay$ 2) $A(\alpha x) = \alpha Ax$. **Норма** в $V \rightarrow$ отображение $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$, ставящее в соответствие V вектору $x \in V$ число $\|x\| \in \mathbb{R}$ и удовлетворяющее аксиомам: $\forall x, y \in V$ и $\forall \alpha \in \mathbb{R}(C)$ 1) $\|x\| \geq 0$, $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = \theta$ 2) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$; 3) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ (неравенство треугольника). В W – линейные нормированные пр–ва (все вещественные или комплексные). Норма ЛО в пр–ве $L(V, W)$ **согласованна** с векторными нормами $\|\cdot\|_V, \|\cdot\|_W$ пр–ств V и W , если для $\forall A \in L(V, W)$: $\|Ax\|_W \leq \|A\| \cdot \|x\|_V, \forall x \in V$

T1. Собственное значение ЛО $A \in L(V, W)$ не превосходит по модулю \forall его согласованную норму. Док–во. $Ax = \lambda x \Rightarrow$ для \forall согласованной нормы: $\|Ax\|_W = |\lambda| \cdot \|x\|_V$ и $\|Ax\|_W \leq \|A\| \cdot \|x\|_V \Rightarrow |\lambda| \leq \|A\|$. ЛО $A \in L(V, W)$ **непрерывен** в точках $\in V$, если для $\forall \{x_i\} \in V$: $x_i \rightarrow x$ при $k \rightarrow \infty$, послед–ств образ $Ax_i \rightarrow Ax$: $\|Ax_i - Ax\|_W \rightarrow 0 \Rightarrow \|Ax_i - Ax\|_W \rightarrow 0$. Оператор называется **непрерывным** в V , если он непрерывен при $\forall x \in V$. Оператор называется **отриц–ным**, если единичную сферу в V он переводит в ограниченное по норме пр–во W множество, т.е. если $\exists c > 0$: для $\forall x \in V$ ($\|x\| = 1$) выполняется $\|Ax\|_W \leq c$, или, если $\exists c > 0$: $\|Ax\|_W \leq c \|x\|_V, \forall x \in V$.

T2. В конечномерных нормированных пр–вах V и W ЛО $A \in L(V, W)$ ограничен. Док–во. Пусть e_1, \dots, e_n – базис пр–ва V и $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \Rightarrow$ согласно аксиоме нормы и неравенству Коши–Буняковского $(\langle x, y \rangle)^2 \leq (x, x) \cdot (y, y)$

$$\|Ax\|_W \leq \sum_{i=1}^n |x_i| \cdot \|Ae_i\|_W \leq \left(\sum_{i=1}^n \|Ae_i\|_W^2 \right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^2 \right)^{1/2} = M \|x\|_V, \text{ где } M = \left(\sum_{i=1}^n \|Ae_i\|_W^2 \right)^{1/2}$$

Т.к. в конечномерном пр–ве $\forall 2$ нормы эквивалентны, то $\exists c_1 > 0$: для $\forall x \in V: \|x\|_W \leq c_1 \|x\|_V$. $\|Ax\|_W \leq c_1 \|x\|_V \leq c_1 c_2 \|x\|_V$, где $c_2 = Mc_1 > 0$.

T3. Для непрерывности ЛО необходима и достаточна его ограниченность. Док–во. Дост–ств из неравенства $\|Ax_k - Ax\|_W = \|A(x_k - x)\|_W \leq c \|x_k - x\|_V$. **Необ–ств**. Пусть множество значений нормы $\|Ax\|_W$ на единичной сфере $S = \{x \mid \|x\|_V = 1\}$ не ограничено $\Rightarrow \exists \{x_i\} \in S$: $\|Ax_i\|_W \rightarrow \infty$. Пусть $\rho_k = x_k / \|Ax_k\|_W \Rightarrow \|\rho_k\|_V = 1 / \|Ax_k\|_W \rightarrow 0 \Rightarrow \|\rho_k\|_W \rightarrow 0$. Это невозможно, т.к. $\|A\rho_k\|_W = 1$ для $\forall k \Rightarrow \exists c > 0$: $\|Ax\|_W \leq c \forall x \in S \Rightarrow \|Ax\|_W \leq c \|x\|_V \forall x \in S$.

Пусть V, W – конечномерные пр–ва и $A \in L(V, W)$. Из T2 \Rightarrow ограниченность $A \Rightarrow \exists c > 0$: $\|Ax\|_W \leq c \|x\|_V \forall x \in V \Leftrightarrow \|Ax\|_W / \|x\|_V \leq c \forall x \neq \theta \Rightarrow$ числовое $\left(\frac{\|Ax\|_W}{\|x\|_V} \right) \forall x \neq \theta$ ограничено сверху \Rightarrow для него Э ТВГ. Положим $\mu(A) = \sup_{x \neq \theta} \frac{\|Ax\|_W}{\|x\|_V}$ (1)

T4. Отображение $\mu(A)$ – норма в пр–ве $L(V, W)$. Док–во. $\mu(A) \geq 0$ для $\forall A \in L(V, W)$, и равенство $\mu(A) = 0$ означает: $\|Ax\|_W = 0 \forall x \in V$, т.е. $Ax = \theta$ или $A = O$. Аксиомы 2 и 3 вытекают из свойств ТВГ. **Норма $\mu(A)$ называется 3–мой нормой оператора A подчиненной** векторным нормам пространств V и W : $\|A\| = \sup_{x \neq \theta} \frac{\|Ax\|_W}{\|x\|_V} = \sup_{\|x\|_V=1} \|Ax\|_W$. Свойства подчиненной нормы. 1. Согласованность: $\|Ax\|_W \leq \|A\| \cdot \|x\|_V, \forall x \in V$, т.к. согласно (1), $\|Ax\|_W / \|x\|_V \leq \|A\| \Rightarrow \|Ax\|_W \leq \|A\| \cdot \|x\|_V$. 2. Она – наименьшая из всех согласованных норм. 3. Мультипликативность, т.е. $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$, т.к. $\|AB\| = \sup_{\|x\|_V=1} \|ABx\|_W \leq \sup_{\|x\|_V=1} \|A\| \cdot \|Bx\|_W = \|A\| \cdot \sup_{\|x\|_V=1} \|Bx\|_W = \|A\| \cdot \|B\|$

Пусть V, W – евклидовы (унитарные) пр–ва. Норма ЛО $A \in L(V, W)$, порожденная евклидовыми нормами вектора, называется **спектральной нормой**: $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \sqrt{(Ax, Ax)}$

Сингулярные числа оператора A – квадратные корни из собственных значений оператора A^*A . **T5. Спектральная норма оператора равна** **максимальному сингулярному числу этого оператора.** Док–во. Пусть e_1, \dots, e_n – ОНБ из собственных векторов оператора A^*A . a_1, \dots, a_n – сингулярные числа $A, x = \sum_{i=1}^n x_i e_i, \rho_k = \max_{1 \leq i \leq n} \rho_i \Rightarrow \|Ax\|_2^2 = (Ax, Ax) = (A^*Ax, x) = \left(\sum_{i=1}^n \rho_i^2 x_i^2 e_i, \sum_{i=1}^n x_i e_i \right) = \sum_{i=1}^n \rho_i^2 |x_i|^2 \leq \rho_k^2 \sum_{i=1}^n |x_i|^2 \Rightarrow \|Ax\|_2 \leq \rho_k \|x\|_2, \text{ если } \|x\|_2 = 1, \text{ и } \|Ax\|_2 = \rho_k, \text{ если } x = e_k \text{ (} \|e_k\|_2 = 1 \text{)} \Rightarrow \rho_k = \max_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \|A\|_2$.

C1. Спектральная норма нормального оператора равна абсолютному значению максимального по модулю собственного значения этого оператора. **T6. Сингулярные числа ЛО в евклидовом (унитарном) пр–ве не изменяются при умножении оператора на ортогональный (унитарный) оператор.** Док–во. Пусть $B = UA, V \equiv I$, $V^*V = I \Rightarrow B^*B = V^*A^*A = V^*A^*A$ – матрицы операторов B^*B и A^*A подобны и их собственные значения совпадают. **C2. Спектральная норма ЛО не изменяется при умножении оператора на ортогональный (унитарный) оператор.**

54. Матричные нормы. Унитарно инвариантные н–ы. Норма в V – отображение $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$, ставящее в соответствие V вектору $x \in V$ число $\|x\| \in \mathbb{R}$ и удовлетворяющее аксиомам: $\forall x, y \in V$ и $\forall \alpha \in \mathbb{R}(C)$ 1) $\|x\| \geq 0$, $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = \theta$ 2) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$; 3) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ (неравенство треугольника).

Норма $\|A\|$ называется **нормой** оператора A подчиненной векторным нормам пространств V и W : $\|A\| = \sup_{x \neq \theta} \frac{\|Ax\|_W}{\|x\|_V} = \sup_{\|x\|_V=1} \|Ax\|_W$. Пусть каждой комплексной матрице A поставлено в соответствие число $\|A\| \geq 0$ такое, что: 1) $f(A)$ является нормой на $C^{m \times n}$ для всех m, n ; 2) $f(AB) \leq f(A) \cdot f(B)$ для \forall матриц A и B , допускающих умножение. Тогда $f(A)$ называется **матричной нормой**. **У1. Пусть для \forall n задана векторная норма на C^n , и пусть для $\forall m, n$ и матриц $A \in C^{m \times n}$ норма $\|A\|$ определена как операторная норма, порожденная данными вектор–ными нормами. Тогда $\|A\|$ является матричной нормой.**

Док–во. Пусть $\|x\|$, – векторная норма для $x \in C^n$ при $\forall n$. Для \forall матриц A и B , допускающих умножение, \exists θ единичной нормы такой: $\|AB\| = \|ABx_0\| \leq \|A\| \cdot \|Bx_0\| = \|A\| \cdot \|B\|$. Пусть $e = (e_1, \dots, e_n)$ и $f = (f_1, \dots, f_n)$ – базисы пр–ств V и W . Введем в n и m векторную норму $\|\cdot\|_p$ как норму Гельдера одинакового типа: $\|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$, где $p = 1, 2, \infty$ (1). Пусть $\|A\|_p$ – норма, подчиненная векторным нормам $\|\cdot\|_p, A = (a_{ij})$ – матрица оператора A в базисах e и f . **T1. Для \forall ЛО $A \in L(V, W)$**

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}| \quad \|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

Док–во. Пусть $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j \Rightarrow Ax = \sum_{j=1}^n x_j A e_j = \sum_{j=1}^n x_j \sum_{i=1}^m a_{ij} f_i = \sum_{i=1}^m \left(\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right) f_i$

Согласно (1) $\|Ax\|_1 = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij} x_j| \leq \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}| |x_j| = \sum_{j=1}^n |x_j| \sum_{i=1}^m |a_{ij}|$ (2)

Пусть u – k –я столбца A максимальной столбцовой суммы: $\|u\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}|$ из (2) $\Rightarrow \|Ax\|_1 \leq \sum_{j=1}^n |x_j| \|u_j\|_1 \leq \|x\|_1 \sum_{j=1}^n |a_{jk}| = \|x\|_1 \|A\|_1$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \|Ax\|_1 \leq \sum_{j=1}^n |a_{jk}|, \forall x: \|x\|_1 = 1 \\ \|Ax\|_1 = \sum_{j=1}^n |a_{jk}|, x = e_k \text{ (} \|e_k\|_1 = 1 \text{)} \end{array} \right. \Rightarrow \|A\|_1 = \max_{1 \leq k \leq n} \sum_{i=1}^m |a_{ik}|$$

T2. Для \forall ЛО $A \in L(V, W)$ $\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$ Док–во. ана–но T1. **Евклидовой нормой (или нормой Фробениуса)** матрицы $A = (a_{ij})$ размера $m \times n$ называется число $\|A\|_F = \left(\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2 \right)^{1/2}$

У2. Норма Фробениуса является матричной нормой. Док–во. Для $\forall m, n$ норма Фробениуса является нормой на линейном пр–ве $C^{m \times n}$ (как 2–норма на пр–ве C^{mn} изоморфном $C^{m \times n}$). Пусть a_1, \dots, a_n – столбцы A , а b_1^T, \dots, b_m^T – строки $A \Rightarrow AB = \sum_{i=1}^m a_i b_i^T \Rightarrow$ из неравенства треугольника, равенства $\|a_i b_i^T\|_F = \|a_i\|_F \|b_i\|_F$ и неравенства Коши–Буняковского $(\langle x, y \rangle)^2 \leq (x, x) \cdot (y, y)$: $\|AB\|_F \leq \sum_{i=1}^m \|a_i b_i^T\|_F = \sum_{i=1}^m \|a_i\|_F \|b_i\|_F$

$$\leq \left(\sum_{i=1}^m \|a_i\|_F^2 \right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^m \|b_i\|_F^2 \right)^{1/2} = \|A\|_F \|B\|_F$$

Ограниченный ЛО $A: V \rightarrow V$ со св–вом $\|Ax\| = \|x\| \forall x \in V$ называется **изометрическим** или **сохраняющим норму**. Пусть в C^n задана какая–то норма, а матрица $A \in C^{n \times n}$ (как ЛО из C^n в C^n) ее сохраняет. Такая матрица называется **изометрической** относительно данной нормы. **У3. Множество всех комплексных $n \times n$ –матриц, изометрических относительно гевдеровой 2–нормы, совпадает с множеством унитарных матриц порядка n .** Док–во. 2–норма порождается естественным скалярным произведением в C^n . Из исследований, связанных с тождеством параллелограмма \Rightarrow сохранение длин влечет за собой сохранение скалярных произведений: $(Ax, Ay) = (x, y) \Leftrightarrow y^*(A^*A)x = y^*x \forall x, y \in C^n \Rightarrow y^*(A^*A - I)x = 0$ для $\forall x, y \in C^n$. Если x и y – векторы стандартного базиса \Rightarrow все элементы матрицы $A^*A - I$ равны 0 \Rightarrow сохранение 2–нормы \Leftrightarrow условием $A^*A = I$, определяющем унитарную матрицу. **Матричная норма $\|\cdot\|$ унитарно инвариантна**, если $\|PAQ\| = \|A\|$ для \forall матриц A и U унитарных матриц P и Q , допускающих умножение.

У4. Норма Фробениуса является унитарно инвариантной. Док–во. Q – унитарная матрица и $A = [a_1, \dots, a_n] \Rightarrow$ из $U^*Q = I \Rightarrow \|Q a_j\|_2 = \|a_j\|_2, j = 1, n \Rightarrow \|AQ\|_F^2 = \sum_{j=1}^n \|Q a_j\|_2^2 = \sum_{j=1}^n \|a_j\|_2^2 = \|A\|_F^2$

Спектральная норма матрицы – матричная норма, подчиненная гевдеровой 2–норме: $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2$ **У5. Спектральн**, норма матрицы унитарно инвариантна. Док–во. Q – унитарная матрица и $A = [a_1, \dots, a_n]$. По опр. $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|(QA)x\|_2 = \|QA\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|AQx\|_2 = \sup_{\|Q^*x\|_2=1} \|(AQ)(Q^*x)\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|(Ax)\|_2 = \|A\|_2$

55. Сингулярное разложение матрицы и обобщенное решение. Пусть $A \in C^{m \times n}$. Тогда $A^*A \in C^{n \times n}$ – эрмитова неотрицательно определенная матрица: $(A^*A)^* = A^*(A^*)^* = A^*A$. $x^*(A^*A)x = (Ax, Ax) = |Ax|^2 \geq 0 \forall x \in C^n$.

\Rightarrow все ее собственные значения ≥ 0 . Неотрицательные квадратные корни из собственных значений матрицы A^*A называются **сингулярными числами** матрицы A . Сингулярные числа $\sigma_1 = \sigma_1(A)$ и $\sigma_2 = \sigma_2(A)$ и $\sigma_3 = \sigma_3(A)$ и $\sigma_4 = \sigma_4(A)$ и $\sigma_5 = \sigma_5(A)$ и $\sigma_6 = \sigma_6(A)$. Пусть $A \in C^{m \times n}$. Тогда $A^*A \in C^{n \times n}$ – эрмитова неотрицательно определенная матрица. Пусть a_1, \dots, a_n – ОНБ из собственных векторов матрицы A^*A : $A^*A a_i = \sigma_i^2 a_i, 1 \leq i \leq n$ $\begin{pmatrix} \sigma_i^2 & & & 0 \\ & \sigma_i^2 & & 0 \\ & & \ddots & \\ & & & \sigma_i^2 \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 0 \\ & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & 0 \end{pmatrix}$ Положим $v_i = A a_i / \sigma_i, 1 \leq i \leq r \Rightarrow (v_j, v_j) = 0$ при $i \neq j$ и $(v_i, v_i) = 1$. Дополним систему v_1, \dots, v_r вектор–рами v_{r+1}, \dots, v_n до ОНБ в C^n . Заметим: при $j \geq r + 1$ $A^*A v_j = 0 \Rightarrow A^*A v_j = 0 \Rightarrow (A v_j)^*(A v_j) = 0 \Rightarrow \|A v_j\| = 0 \Rightarrow A v_j = 0$

В итоге: $A [v_1, \dots, v_n] = [v_1, \dots, v_m] \begin{pmatrix} \sigma_1 & & & 0 \\ & \sigma_2 & & 0 \\ & & \ddots & \\ & & & \sigma_r \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow AU = V \Sigma$

где $U = [u_1, \dots, u_n]$ и $V = [v_1, \dots, v_m]$ – унитарные матрицы, а Σ – диагональная прямоугольная матрица тех же размеров, что и A . Столбцы матриц U и V образуют **сингулярные базисы** матрицы A . Столбцы V – **правые сингулярные векторы** матрицы A , столбцы U – **левые**. Связь между сингулярными векторами и ненулевыми сингулярными числами: $A u_i = \sigma_i v_i, A v_i = \sigma_i u_i, 1 \leq i \leq r$ и $A u_i = 0, r + 1 \leq i \leq n, A v_i = 0, r + 1 \leq i \leq m$ \Rightarrow для \forall матрицы $A \in C^{m \times n}$ имеет место равенство $AU = V \Sigma$ (1) для некоторых унитарных матриц $U \in C^{n \times n}, V \in C^{m \times m}$ и диагональной прямоугольной матрицы размеров $m \times n$ с числами $\sigma_i \geq 0$ по при $i = j$. **Сингулярное разложение** матрицы $A = V \Sigma U^*$ (2). Если получено разложение (2) с унитарными U и V , то $A^*A = (U \Sigma^* \Sigma U)^* \Rightarrow$ если Σ – диагональная прямоугольная матрица с неотрицательными элементами, то ее ненулевые элементы определены однозначно. Если $m = n$, то (2): $A = (V \Sigma^* V^*) (V U)^* = H Q$, где $H = V \Sigma^* V^*$ неотрицательно определенная (\Rightarrow также эрмитова) матрица, а $Q = V U^*$ – унитарная матрица (как произведение унитарных матриц). Представление A в виде $A = H Q$ с неотрицательно определенной H и унитарной Q называется ее **поляриженным разложением**. Выводы из сингулярного разложения: 1) **Число ненулевых сингулярных чисел r равно рангу A .** 2) **Сингулярное разложение сохраняет ранговость матрицы.** $A^* = U \Sigma^* V^*$.

3) $\text{im } A = L(v_1, \dots, v_r), \ker A = L(u_{r+1}, \dots, u_n)$, 4) $\text{im } A^* = L(u_1, \dots, u_r), \ker A^* = L(v_{r+1}, \dots, v_m)$. Следствие: $C^0 = \ker A \oplus \text{im } A^*, C^m = \ker A^* \oplus \text{im } A$

5) $A = \sum_{k=1}^r \sigma_k v_k u_k^*, A^* = \sum_{k=1}^r \sigma_k u_k v_k^*$ 6) **Если $m = u = r$ (матрица A невырожденная), то** $A = \sum_{k=1}^r \sigma_k v_k u_k^*, A^* = \sum_{k=1}^r \sigma_k u_k v_k^*$ 7) Пусть $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_n$ – сингулярные числа невырожденной $A \Rightarrow \sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_n$ – сингулярные числа A^{-1} . 8) $\|A\|_2 = \sigma_1, \|A\|_F = \sqrt{\sigma_1^2 + \dots + \sigma_n^2}$ Спектральная и фробениусова нормы унитарно инвариантны $\Rightarrow \|A\|_2 = \|\Sigma\|_2, \|A\|_F = \|\Sigma\|_F$. Очевидно, $\|x\|_2 \leq \|x\|_1$, равенство достигается, если x имеет 1 в i –й позиции и 0 в остальных. Ясно, что $\|x\|_1 \leq \sqrt{2} \|x\|_2 + \dots + \sqrt{2} \|x\|_2$ **У1. Решение системы $Ax = b$ с невырожденной матрицей A имеет вид** $x = \sum_{i=1}^n \frac{b_i}{\sigma_i} u_i$

где $b_i = v_i^* b = (v_i, b)$ – коэффициенты разложения вектора b по сингулярным векторам v_1, \dots, v_n . Док–во. Выражение для x получается из св–ва 6. Если $b = \beta_1 v_1 + \dots + \beta_n v_n$, то $(v_i, v_i) = \beta_i (v_i, v_i) = \beta_i$ (вследствие ортогональности системы v_1, \dots, v_n). Если система $Ax = b$ невырожденная, то $Ax = b$ выполняется теми x , при которых вектор $b - Ax = 0$ (неверно для x) имеет минимально возможную длину. Вектор x называется **псевдорешением** системы $Ax = b$, если $\|b - Ax\| = \min \|b - Az\|$

В методе определения "общенного решения" в вещественном случае речь идет о наименьшем значении суммы квадратов $\|b - Az\|_2^2 = \sum_{i=1}^m (b_i - a_{i1} x_1 - \dots - a_{in} x_n)^2$

56. Вариационные (экстремальные) свойства собственных значений самосопряженного оператора (матрицы).

Пусть A – самосопряженный оператор в евклидовом (унитарном) пр-ве V . Построим в ОНБ e_1, \dots, e_n (1) из собственных векторов оператора A , отвечающих собственным значениям $\lambda_1 > \lambda_2 > \dots > \lambda_n$.
 Норма – евклидова $\|x\|_E = \sqrt{(x, x)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$.

T1. Для самосопряженного оператора A
 $\lambda_1 = \max_{\|x\|=1} (Ax, x)$, $\lambda_n = \min_{\|x\|=1} (Ax, x)$
 Док-во. Для $\forall x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in V$, $Ax = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i e_i \in V$
 \Rightarrow т.к. (1) – ОНБ, то $(Ax, x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$.

Т.к. $\lambda_1 > \dots > \lambda_n$, то $\lambda_1 > (Ax, x) > \lambda_n$, если $\|x\| = 1$;
 причем $(Ae_1, e_1) = \lambda_1$, $(Ae_n, e_n) = \lambda_n$ и $\|e_1\| = 1$, $\|e_n\| = 1 \Rightarrow \lambda_1$ и λ_n – наибольшее и наименьшее значения (Ax, x) на единичной евклидовой сфере.
T2 T1 дает экстремальные свойства КФ в евклидовом (унитарном) пр-ве: на единичной сфере $K\Phi(A(x, x))$ принимает экстремальные значения на тех векторах, которые являются собственными векторами самосопряженного оператора $H(\Gamma)$: Для $\forall K\Phi(A(x, x))$ в евклидовом пр-ве E $\exists!$ симметрический оператор $H \in L(E, E)$: $A(x, x) = (Hx, x)$, $\forall x \in E$.

T3. Если L – линейная оболочка собственных векторов e_1, \dots, e_k ($1 \leq k < n$), то самосопряженного оператора A , то
 $\lambda_k = \max_{\|x\|=1, x \in L} (Ax, x)$, $\lambda_k = \min_{\|x\|=1, x \in L} (Ax, x)$ (2)
 Док-во. а) – док-во T1. •

T3 (Куранта-Фишера). Для собственных значений самосопряженного оператора A справедливо
 $\lambda_k = \max_{\|x\|=1} \min_{x \perp e_1, \dots, e_{k-1}} (Ax, x)$ (3)
 где максимум берется по всевозможным k -мерным подпространствам L пр-ва V .
 Док-во. Пусть L_k – произвольное k -мерное подпространство и W_{k-1} – линейная оболочка собственных векторов e_1, \dots, e_{k-1} из (1) оператора A .
 Т.к. $\dim L_k + \dim W_{k-1} = n+1$, то $L_k \cap W_{k-1} \neq \emptyset$.
 Пусть $x_0 \in L_k \cap W_{k-1}$ и $\|x_0\| = 1 \Rightarrow$ согласно (2)
 $A(x_0, x_0) < \lambda_k \Rightarrow$

$\min_{\|x\|=1, x \in L_k} (Ax, x) \leq \lambda_k \Rightarrow$
 $\max_{\|x\|=1, x \in L_k} (Ax, x) \leq \lambda_k$
 Равенство в (3) достигается для $L_k = L(e_1, \dots, e_k)$.
Изложение от Тьегришшинова.
 Для эрмитовой матрицы $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ как функция от векторов $x \in \mathbb{C}^n$ рассматривается отношение Рэлея

$$\Phi_A(x) = \frac{x^* A x}{x^* x}, \quad x \neq 0$$

L. В \mathbb{C}^n подпространстве $L \subset \mathbb{C}^n$ \exists векторы $x_{\min}(L)$ и $x_{\max}(L)$, принадлежащие L :
 $\Phi_A(x_{\min}) \leq \Phi_A(x) \leq \Phi_A(x_{\max})$, $\forall x \in L, x \neq 0$
 Док-во. Функция $\Phi_A(x)$ непрерывна на единичной сфере $\|x\|_2 = 1$ конечномерного пр-ва L . По теореме Вейерштрасса, она принимает там наименьшее и наибольшее значение в каких-то точках x_{\min} и x_{\max} . Они являются искомыми. •

T Куранта-Фишера. Собственные значения $\lambda_1(A) > \dots > \lambda_n(A)$ эрмитовой матрицы $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ связаны с отношением Рэлея $\Phi_A(x)$ следующим образом:

$$\lambda_k(A) = \max_{\dim L=k} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) = \min_{\dim L=k+1} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \quad (4)$$

Док-во. Пусть e_1, \dots, e_n – ОНБ из собственных векторов матрицы A : $Ae_i = \lambda_i e_i$, $1 < i < n$.
 Пусть $L_k = L(e_1, \dots, e_k)$ и $x = \sum_{i=1}^k x_i e_i \in L_k, x \neq 0 \Rightarrow$
 $\Phi_A(x) = \frac{\lambda_1 |x_1|^2 + \dots + \lambda_k |x_k|^2}{|x_1|^2 + \dots + |x_k|^2} \geq \lambda_k$,
 $\Phi_A(e_k) = \lambda_k \Rightarrow \min_{x \in L_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

Рассмотрим подпространство $M_k = L(e_k, \dots, e_n)$ размерности $n-k+1$. Пусть $x = \sum_{i=k}^n x_i e_i \in M_k, x \neq 0 \Rightarrow$
 $\Phi_A(x) = \frac{\lambda_k |x_k|^2 + \dots + \lambda_n |x_n|^2}{|x_k|^2 + \dots + |x_n|^2} \leq \lambda_k$,
 $\Phi_A(e_k) = \lambda_k \Rightarrow \max_{x \in M_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

Пусть L – произвольное подпространство размерности k . Т.к. $\dim L + \dim M_k = n+1$, то $\exists z \in L \cap M_k, z \neq 0 \Rightarrow$
 $\min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \leq \Phi_A(z) \leq \max_{x \in M_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$
 $\Rightarrow 1-e$ из (4) доказано. Чтобы получить 2-е, возьмем \forall подпр-во L : $\dim L = n-k+1 \Rightarrow \exists z \in L \cap L_k, z \neq 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \geq \Phi_A(z) \geq \min_{x \in L_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

***(Вейерштрасса): Для \forall вещественной функции $f(x)$, непрерывной во всех точках компактного множества S , \exists точки $x_{\min}, x_{\max} \in S$: $f(x_{\min}) < f(x) < f(x_{\max})$ для всех $x \in S$**

57. Вариационные (экстремальные) свойства собственных значений самосопряженного оператора (матрицы).

Пусть A – самосопряженный оператор в евклидовом (унитарном) пр-ве V . Построим в ОНБ e_1, \dots, e_n (1) из собственных векторов оператора A , отвечающих собственным значениям $\lambda_1 > \lambda_2 > \dots > \lambda_n$.
 Норма – евклидова $\|x\|_E = \sqrt{(x, x)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$.

T1. Для самосопряженного оператора A
 $\lambda_1 = \max_{\|x\|=1} (Ax, x)$, $\lambda_n = \min_{\|x\|=1} (Ax, x)$
 Док-во. Для $\forall x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in V$, $Ax = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i e_i \in V$
 \Rightarrow т.к. (1) – ОНБ, то $(Ax, x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$.

Т.к. $\lambda_1 > \dots > \lambda_n$, то $\lambda_1 > (Ax, x) > \lambda_n$, если $\|x\| = 1$;
 причем $(Ae_1, e_1) = \lambda_1$, $(Ae_n, e_n) = \lambda_n$ и $\|e_1\| = 1$, $\|e_n\| = 1 \Rightarrow \lambda_1$ и λ_n – наибольшее и наименьшее значения (Ax, x) на единичной евклидовой сфере.
T2 T1 дает экстремальные свойства КФ в евклидовом (унитарном) пр-ве: на единичной сфере $K\Phi(A(x, x))$ принимает экстремальные значения на тех векторах, которые являются собственными векторами самосопряженного оператора $H(\Gamma)$: Для $\forall K\Phi(A(x, x))$ в евклидовом пр-ве E $\exists!$ симметрический оператор $H \in L(E, E)$: $A(x, x) = (Hx, x)$, $\forall x \in E$.

T3. Если L – линейная оболочка собственных векторов e_1, \dots, e_k ($1 \leq k < n$), то самосопряженного оператора A , то
 $\lambda_k = \max_{\|x\|=1, x \in L} (Ax, x)$, $\lambda_k = \min_{\|x\|=1, x \in L} (Ax, x)$ (2)
 Док-во. а) – док-во T1. •

T3 (Куранта-Фишера). Для собственных значений самосопряженного оператора A справедливо
 $\lambda_k = \max_{\|x\|=1} \min_{x \perp e_1, \dots, e_{k-1}} (Ax, x)$ (3)
 где максимум берется по всевозможным k -мерным подпространствам L пр-ва V .
 Док-во. Пусть L_k – произвольное k -мерное подпространство и W_{k-1} – линейная оболочка собственных векторов e_1, \dots, e_{k-1} из (1) оператора A .
 Т.к. $\dim L_k + \dim W_{k-1} = n+1$, то $L_k \cap W_{k-1} \neq \emptyset$.
 Пусть $x_0 \in L_k \cap W_{k-1}$ и $\|x_0\| = 1 \Rightarrow$ согласно (2)
 $A(x_0, x_0) < \lambda_k \Rightarrow$

$\min_{\|x\|=1, x \in L_k} (Ax, x) \leq \lambda_k \Rightarrow$
 $\max_{\|x\|=1, x \in L_k} (Ax, x) \leq \lambda_k$
 Равенство в (3) достигается для $L_k = L(e_1, \dots, e_k)$.
Изложение от Тьегришшинова.
 Для эрмитовой матрицы $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ как функция от векторов $x \in \mathbb{C}^n$ рассматривается отношение Рэлея

$$\Phi_A(x) = \frac{x^* A x}{x^* x}, \quad x \neq 0$$

L. В \mathbb{C}^n подпространстве $L \subset \mathbb{C}^n$ \exists векторы $x_{\min}(L)$ и $x_{\max}(L)$, принадлежащие L :
 $\Phi_A(x_{\min}) \leq \Phi_A(x) \leq \Phi_A(x_{\max})$, $\forall x \in L, x \neq 0$
 Док-во. Функция $\Phi_A(x)$ непрерывна на единичной сфере $\|x\|_2 = 1$ конечномерного пр-ва L . По теореме Вейерштрасса, она принимает там наименьшее и наибольшее значение в каких-то точках x_{\min} и x_{\max} . Они являются искомыми. •

T Куранта-Фишера. Собственные значения $\lambda_1(A) > \dots > \lambda_n(A)$ эрмитовой матрицы $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ связаны с отношением Рэлея $\Phi_A(x)$ следующим образом:

$$\lambda_k(A) = \max_{\dim L=k} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) = \min_{\dim L=k+1} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \quad (4)$$

Док-во. Пусть e_1, \dots, e_n – ОНБ из собственных векторов матрицы A : $Ae_i = \lambda_i e_i$, $1 < i < n$.
 Пусть $L_k = L(e_1, \dots, e_k)$ и $x = \sum_{i=1}^k x_i e_i \in L_k, x \neq 0 \Rightarrow$
 $\Phi_A(x) = \frac{\lambda_1 |x_1|^2 + \dots + \lambda_k |x_k|^2}{|x_1|^2 + \dots + |x_k|^2} \geq \lambda_k$,
 $\Phi_A(e_k) = \lambda_k \Rightarrow \min_{x \in L_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

Рассмотрим подпространство $M_k = L(e_k, \dots, e_n)$ размерности $n-k+1$. Пусть $x = \sum_{i=k}^n x_i e_i \in M_k, x \neq 0 \Rightarrow$
 $\Phi_A(x) = \frac{\lambda_k |x_k|^2 + \dots + \lambda_n |x_n|^2}{|x_k|^2 + \dots + |x_n|^2} \leq \lambda_k$,
 $\Phi_A(e_k) = \lambda_k \Rightarrow \max_{x \in M_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

Пусть L – произвольное подпространство размерности k . Т.к. $\dim L + \dim M_k = n+1$, то $\exists z \in L \cap M_k, z \neq 0 \Rightarrow$
 $\min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \leq \Phi_A(z) \leq \max_{x \in M_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$
 $\Rightarrow 1-e$ из (4) доказано. Чтобы получить 2-е, возьмем \forall подпр-во L : $\dim L = n-k+1 \Rightarrow \exists z \in L \cap L_k, z \neq 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \geq \Phi_A(z) \geq \min_{x \in L_k, x \neq 0} \Phi_A(x) = \lambda_k$

***(Вейерштрасса): Для \forall вещественной функции $f(x)$, непрерывной во всех точках компактного множества S , \exists точки $x_{\min}, x_{\max} \in S$: $f(x_{\min}) < f(x) < f(x_{\max})$ для всех $x \in S$**

58. Соотношения разделения собственных значений и сингулярных чисел матриц и подматриц.

Эрмитова матрица $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ описана в блочном виде
 $A = \begin{bmatrix} B & u \\ u^* & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{(n-1) \times (n-1)}, u \in \mathbb{C}^{n-1}$ (1)
 \Rightarrow подматрица B тоже эрмитова. Пусть $\mu_1 \geq \dots \geq \mu_{n-1}$ – ее собственные значения и Q – унитарная матрица порядка $n-1$, приводящая ее к диагональному виду
 $Q^* B Q = \begin{bmatrix} \mu_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \mu_{n-1} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} Q^* & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B & u \\ u^* & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} Q & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} =$

$\begin{bmatrix} \mu_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \mu_{n-1} & \\ & & & a_{nn} \end{bmatrix} = Q^* u, s_n = \bar{s}_n = a_{nn}$

Характеристический многочлен матрицы A :
 $\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} \mu_1 - \lambda & & & \\ & \ddots & & \\ & & \mu_{n-1} - \lambda & \\ & & & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} =$
 $= \prod_{i=1}^{n-1} (\mu_i - \lambda) \left(a_{nn} - \lambda - \frac{|s_1|^2}{\mu_1 - \lambda} - \dots - \frac{|s_{n-1}|^2}{\mu_{n-1} - \lambda} \right)$
 \Rightarrow если собственное значение λ матрицы A не совпадает ни с одним из собственных значений μ_1, \dots, μ_{n-1} подматрицы B , то оно удовлетворяет уравнению
 $\lambda = a_{nn} + \frac{|s_1|^2}{\lambda - \mu_1} + \dots + \frac{|s_{n-1}|^2}{\lambda - \mu_{n-1}}$

У. Пусть эрмитова матрица A порядка n с собственными значениями $\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n$ имеет блочное разбиение (1), в котором B – ее эрмитова подматрица порядка $n-1$ с собственными значениями $\mu_1 \geq \dots \geq \mu_{n-1}$. Тогда если $\mu_1 > \dots > \mu_{n-1}$ и $s_i \neq 0, 1 \leq i \leq n-1$, то имеют место соотношения разделения

$\lambda_1 > \mu_1 > \lambda_2 > \mu_2 > \dots > \lambda_{n-1} > \mu_{n-1} > \lambda_n$ (2)
 Док-во. Рассмотрим график функции $y = F(\lambda)$. $F(\lambda)$ не определено при $\lambda = \mu_i$. Т.к. $F(\lambda) \rightarrow \infty$ при $\lambda \rightarrow \mu_i$, $F(\lambda)$ при $\lambda = \mu_i$ обращается в бесконечность. Изучим поведение $F(\lambda)$ на каждом из n интервалов $I_i = (-\infty, \mu_{i-1}), I_i = (\mu_{i-1}, \mu_i), \dots, I_n = (\mu_n, \infty)$.
 Пусть $\lambda \in I_i, 2 \leq k \leq n-1 \Rightarrow$
 $\frac{|s_k|^2}{\lambda - \mu_k} \rightarrow +\infty$ при $\lambda \rightarrow \mu_k$
 $\frac{|s_{k-1}|^2}{\lambda - \mu_{k-1}} \rightarrow -\infty$ при $\lambda \rightarrow \mu_{k-1}$
 а остальные слагаемые в $F(\lambda)$ являются ограниченными $\Rightarrow F(\lambda) \rightarrow +\infty$ при $\lambda \rightarrow \mu_k$
 $\rightarrow -\infty$ при $\lambda \rightarrow \mu_{k-1}$

Т.к. $F(\lambda)$ – непрерывна, то прямая $y = \lambda$ имеет при $\lambda \in I_i$ точку пересечения с графиком функции $y = F(\lambda)$.
 Случай $\lambda \in I_1$ и $\lambda \in I_n$ рассматриваются аналогично \Rightarrow уравнение $F(\lambda) = \lambda$ имеет n различных корней. Ни один из них не совпадает ни с одним из чисел $\mu_i \Rightarrow$ каждый из них является собственным значением A . •

T. Пусть эрмитова матрица $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ имеет собственные значения $\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n$ и $B \in \mathbb{C}^{(n-1) \times (n-1)}$ – ее эрмитова подматрица в блочном разбиении вида (1), имеющая собственные значения $\mu_1 \geq \dots \geq \mu_{n-1}$. Тогда имеют место соотношения разделения
 $\lambda_1 \geq \mu_1 \geq \lambda_2 \geq \mu_2 \geq \dots \geq \lambda_{n-1} \geq \mu_{n-1} \geq \lambda_n$

Док-во. Пусть M – подпространство векторов $x = [x_1, \dots, x_n]^T$, определяемое уравнением $x_n = 0$. Пусть отображение $V: \mathbb{C}^{n-1} \rightarrow \mathbb{C}^{n-1}$ задается $V(x) = [x_1, \dots, x_{n-1}]^T \Rightarrow$ если $x \in M$, то $\Phi_A(x) = \Phi_B(V(x))$.
 Пусть $1 \leq k \leq n-1$. По T Куранта-Фишера:
 $\lambda_k = \max_{\dim L=k} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) \geq$
 $\geq \max_{\dim L=k, L \subset M} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) =$
 $= \max_{\dim L=k, L \subset M} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_B(V(x)) =$
 $= \max_{\dim L=k, L \subset \mathbb{C}^{n-1}} \min_{y \in L, y \neq 0} \Phi_B(y) = \mu_k$

Пусть теперь $2 \leq k \leq n$. По T Куранта-Фишера:
 $\lambda_k = \min_{\dim L=n-k+1} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) =$
 $\leq \min_{\dim L=n-k+1, L \subset M} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) =$
 $= \min_{\dim L=n-k+1, L \subset M} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_B(V(x)) =$
 $= \min_{\dim L=(n-1)-(k-1)+1, L \subset \mathbb{C}^{n-1}} \max_{y \in L, y \neq 0} \Phi_B(y) = \mu_{k-1}$

T. Пусть $A \in \mathbb{C}^{m \times m}$ и $B \in \mathbb{C}^{m \times (m-1)}$ – подматрица, состоящая из первых $n-1$ столбцов матрицы A . Тогда для сингулярных чисел A и B имеют место соотношения разделения
 $\sigma_1(A) \geq \sigma_1(B) \geq \sigma_2(A) \geq \dots \geq \sigma_{m-1}(B) \geq \sigma_m(A)$
 Док-во. A имеет вид $A = \begin{bmatrix} B \\ v \end{bmatrix}$, где v – последний столбец $\Rightarrow A^* A = \begin{bmatrix} B^* & \\ & |v|^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B & v \\ & \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B^* B & B^* v \\ B^* v & |v|^2 \end{bmatrix}$
 Искомые неравенства получаются из соотношений разделения для эрмитовой матрицы $A^* A$ порядка n и ее ведущей подматрицы $B^* B$ порядка $n-1$.

***: T Куранта-Фишера.** Собственные значения $\lambda_1(A) > \dots > \lambda_n(A)$ эрмитовой матрицы $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ связаны с отношением Рэлея $\Phi_A(x)$:
 $\lambda_k(A) = \max_{\dim L=k} \min_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x) =$
 $= \min_{\dim L=n-k+1} \max_{x \in L, x \neq 0} \Phi_A(x)$, где $\Phi_A(x) = \frac{x^* A x}{x^* x}$, $x \neq 0$